



MOVITRAC® LT E (Versão B)

Edição 01/2008

11670398 / BP

Instruções de Operação



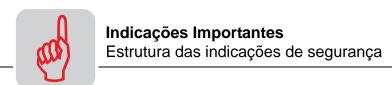




1			
	1.1 Estrutura das indica	ıções de segurança	4
	1.2 Ambiente de aplicaç	ção	5
	1.3 Remoção de rejeitos	s industriais	5
			_
2		a	
		ção em operação	
	2.2 Operação e manute	nção	6
3	Especificações gerais		7
-		e entrada	
		oduto	
		recarga	
		proteção	
	~		
4			
	4.2 Carcaça IP20: insta	lação e dimensões	12
5	Instalação Elétrica		14
	5.1 Antes da instalação		14
		nes de sinal	
		comunicação RJ45	
		e UL	
6	Colocação em Operação	·	20
·)	
		operação	
_	~		
7			
	7.1 Estado do converso	r	25
8	Códigos da Irregularidad	de e Histórico	26
		nas	
	8.2 Histórico da irregula	ıridade	26
	8.3 Códigos da irregular	ridade	27
	8.4 SEW-Service		
9	Parâmetros		28
J			
		los	
		nção entradas digitais	
	3	itoração em tempo real (somente leitura)	
	9.4 Parametros de mon	itoração em tempo reai (somente leitura)	34
10			
	10.3 Classificações da po	otência e corrente de saída	36
	1 Índice Alfahético		40

Ref.: MOVITRAC $^{\scriptsize (B)}$ LT E (Version B) - Operating Instructions (11670215 / EN) - Edition 01/2008





1 Indicações Importantes

1.1 Estrutura das indicações de segurança

As indicações de segurança neste manual são estruturadas conforme a seguir:

Símbolo



PALAVRA DE SINAL



Tipo e causa do perigo.

Possível(is) conseqüência(s) se as indicações de segurança forem ignoradas.

Medida(s) para evitar o perigo.

Símbolo	Palavra de sinal	Significado	Conseqüências se ignorado			
Exemplo:	PERIGO	Perigo iminente	Ferimento grave ou fatal			
Perigo geral	AVISO	Situação perigosa possível	Ferimento grave ou fatal			
Perigo específico, por ex. choque elétrico	CUIDADO	Situação perigosa possível	Ferimento leve			
STOP	PARE	Dano possível ao equipamento	Danos ao acionamento ou ao meio ambiente			
i	OBSERVE	Dicas e informações úteis Simplifica o manuseio do acionamento				

A leitura deste manual é pré-requisito básico para:

- Operação sem problemas
- Atendimento a eventuais reivindicações dentro do prazo de garantia

Por isso, ler atentamente este manual antes de colocar o equipamento em operação!

Este manual contém instruções de serviço importantes, devendo ser mantido próximo ao equipamento.





1.2 Ambiente de aplicação

São proibidas as seguintes aplicações, a menos que sejam tomadas medidas expressas para torná-las possíveis:

- Uso em atmosferas altamente explosivas.
- Uso em ambientes com substâncias perigosas:
 - Óleos
 - Ácidos
 - Gases
 - Vapores
 - Pó
 - Radiações
 - Outros ambientes perigosos
- Uso sujeito a vibração mecânica e excesso de cargas de choque que estejam em desacordo com a norma EN 50178.
- Se o conversor realiza funções de segurança que tem que garantir a proteção de máquinas e das pessoas.

1.3 Remoção de rejeitos industriais

Remover as peças de acordo com a sua natureza e com as normas em vigor, por ex.:

- Componentes eletrônicos (placas de circuito impresso)
- Plástico (carcaça)
- Metal laminado
- Cobre

Indicações de Segurança Instalação e colocação em operação

2 Indicações de Segurança

Os conversores de freqüência MOVITRAC[®] LT não podem realizar funções de segurança sem sistemas de segurança de nível mais alto.

Não utilizar conversores de freqüência MOVITRAC[®] LT para funções de segurança em conjunto com aplicações de elevação.

2.1 Instalação e colocação em operação

- Nunca instalar ou colocar em operação produtos danificados. Favor avisar imediatamente a empresa transportadora sobre os danos.
- Somente pessoas qualificadas devem realizar a instalação, colocação em operação e manutenção no equipamento. O pessoal deve ser treinado nos aspectos relevantes de prevenção de acidente e devem cumprir com as normas em vigor (por ex. EN 60204, VBG 4, DIN-VDE 0100/0113/0160).
- Seguir as instruções específicas durante a instalação e colocação em operação do motor e do freio!
- Certificar-se que medidas preventivas e dispositivos de proteção correspondam às normas em vigor (por ex. EN 60204 ou EN 50178).

O aterramento do equipamento é uma medida de proteção necessária.

Dispositivos de proteção contra sobrecorrente são uma medida preventiva necessária.

- O acionamento atende todos os requisitos para isolamento seguro de conexões de potência e eletrônica de acordo com UL508. Todos os circuitos conectados também devem atender os requisitos para garantir isolamento seguro.
- Tomar medidas adequadas para garantir que o motor conectado não inicie automaticamente quando o conversor é ligado. Para isto, pode-se conectar entradas digitais DI01 através de DI03 para GND.

2.2 Operação e manutenção



1

AVISO

Perigo de choque elétrico. Estão presentes altas tensões nos terminais e dentro do acionamento até 10 minutos após o desligamento da rede.

Ferimento grave ou fatal.

- Desligar e isolar o MOVITRAC[®] LT E da rede pelo menos 10 minutos antes de começar qualquer trabalho nele.
- Quando o equipamento está ligado, apresentam-se tensões perigosas nos bornes de saída e nos cabos e bornes do motor. Isto também aplica-se quando o equipamento está bloqueado e o motor está parado.
- O equipamento não é necessariamente desenergizado quando os LEDs e o display de 7 segmentos estão desligados.
- As funções internas de segurança do equipamento ou um bloqueio mecânico
 podem causar uma parada do motor. A eliminação da causa da irregularidade
 ou um reset pode causar uma repartida automática do acionamento. Se isto, por
 razões de segurança, não for desejado para a máquina acionada, desconectar o
 equipamento da rede antes de corrigir a irregularidade.





3 Especificações gerais

3.1 Faixas de tensão de entrada

Dependendo do modelo e da classificação de potência, os acionamentos são projetados para conexão direta nos seguintes fornecimentos:

MOVITRAC® LT E tamanhos 1, 2 (entrada 115 V):

115 V \pm 10 %, monofásico, 50 ... 60 Hz \pm 5 %

MOVITRAC® LT E tamanhos 1, 2 e 3s (220 ... 240 V):

220 V ... 240 V ± 10 %, monofásico* / trifásico, 50 ... 60 Hz ± 5 %



OBSERVE

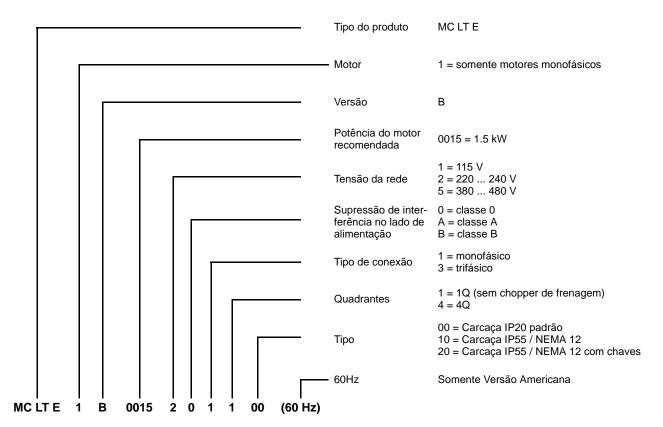
*Também é possível conectar o MOVITRAC $^{\otimes}$ LT de uma fase em 2 fases, em uma rede trifásica de 220 ... 240 V.

MOVITRAC® LT E tamanhos 1, 2 e 3s (380 ... 480 V):

 $380 \text{ V} \dots 480 \text{ V} \pm 10 \%$, trifásico, $50 \dots 60 \text{ Hz} \pm 5 \%$

Os produtos utilizados com 3 fases são projetados para uma desigualdade máxima de 3 % entre as fases. Para as entradas que têm desigualdade maior do que 3 % (tipicamente o subcontinente Indiano e partes da região Ásia Pacífico incluindo China) recomendamos utilizar bobinas de entrada.

3.2 Denominação do produto



Especificações gerais Capacidade de sobrecarga

3.3 Capacidade de sobrecarga

Todo MOVITRAC® LT E tem uma possível sobrecarga de:

- 150 % por 60 segundos
- 175 % por 2 segundos

A sobrecarga é reduzida a 150 % por 7.5 segundos se a freqüência de saída estiver abaixo de 10 Hz.

3.4 Características de proteção

- Curto-circuito na saída, fase-a-fase, fase-a-terra
- Sobrecorrente na saída
 - Ajuste ativado em 175 % da corrente nominal do acionamento.
- Proteção contra sobrecarga
 - O acionamento fornece 150 % de corrente nominal do motor por 60 segundos.
- Sobretensão ativada
 - Ajuste em 123 % da tensão nominal máxima do acionamento.
- Subtensão ativada
- Sobretemperatura ativada
- Subtemperatura ativada
 - O acionamento ativará se liberado abaixo de 0 °C
- Desigualdade da fase
 - A operação do acionamento ativará se houver uma desigualdade de > 3 % persistindo por mais de 30 segundos.
- · Perda de fase
 - A operação do acionamento ativará se uma fase da rede trifásica for perdida por mais de 15 segundos.





4 Instalação Mecânica

- Antes da instalação, inspecionar cuidadosamente o MOVITRAC[®] LT E para garantir que não esteja danificado.
- Manter o MOVITRAC[®] LT E armazenado em sua caixa de transporte enquanto não utilizado. O local de armazenamento deve ser limpo, seco e dentro da faixa de temperatura ambiente –40 °C até +60 °C.
- Instalar o MOVITRAC[®] LT E em uma superfície plana, vertical, resistente ao fogo e a vibrações, devidamente acondicionado e protegido, de acordo com a norma EN 60529, caso seja necessária uma Classe de Proteção específica.
- Não colocar material inflamável próximo ao equipamento.
- Prevenir a penetração de corpos estranhos inflamáveis ou condutores.
- A temperatura ambiente máxima de operação é 50 °C e a mínima é 0 °C.
- A umidade relativa do ar deve ser inferior a 95 % (sem condensação).
- Os conversores de freqüência MOVITRAC[®] LT E podem ser instalados lado-a-lado com os dissipadores de calor encostados. Isto garante um espaço de ventilação adequado entre eles. Se o conversor de freqüência MOVITRAC[®] LT E for instalado acima de um outro conversor de freqüência ou dispositivo gerador de calor, o espaço vertical mínimo deve ser de 150 mm. O painel de comando deverá possuir ventilação forçada ou ser grande o suficiente para permitir refrigeração natural (ver capítulo 4.2).



Instalação Mecânica Dimensões

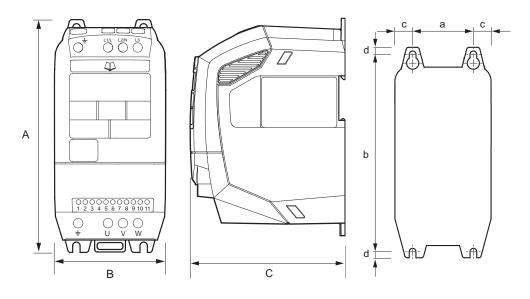
4.1 Dimensões

O MOVITRAC® LT E é disponível em 2 versões de carcaça:

- Carcaça IP20 padrão para uso em painéis elétricos
- Versão IP55 / NEMA 12 K para acionamentos tamanhos 1 e 2

A carcaça IP55 / NEMA 12 K é protegida contra umidade e pó. Portanto, os acionamentos podem ser operados dentro de ambientes com condições severas. Eletronicamente, os acionamentos são idênticos e as únicas diferenças são as dimensões da carcaça e o peso.

4.1.1 Dimensões da carcaça IP20

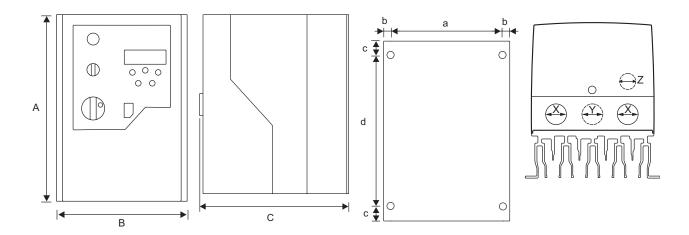


62741AXX 62742AXX 62743AXX

Dimensão		Tamanho 1	Tamanho 2	Tamanho 3
A (Altura)	[mm]	154.3	201.0	248.1
	[in]	6.10	7.91	9.77
B (Largura)	[mm]	82.2	104.0	140.0
	[in]	3.24	4.10	5.51
C (Profundidade)	[mm]	122.6	150	160
	[in]	4.83	5.90	6.30
Peso	[kg]	1.1	2.0	4.5
	[lb]	2.43	4.40	10.0
а	[mm]	50.0	63.0	80.0
	[in]	1.97	2.48	3.15
b	[mm]	162	209.0	247
	[in]	6.38	8.23	9.72
С	[mm]	16	23	25.5
	[in]	0.63	0.91	1.02
d	[mm]	5.0	5.25	7.25
	[in]	0.2	0.21	0.29
Ajustes de torque do	[Nm]	1.0	1.0	1.0
borne de potência	[lb.in]	8.85	8.85	8.85
Tam. recomendado do parafuso		4 × M4	4 × M4	4 × M4



4.1.2 Dimensões da carcaça IP55 / NEMA 12 (LT E xxx -10 e -20)



60198AXX 60200AXX 60199AXX 60497AXX

Dimensão		Tamanho 1	Tamanho 2	Tamanho 3
Altura (A)	[mm]	200	310	390
	[in]	7.9	12.2	12.2
Largura (B)	[mm]	140	165	220
	[in]	5.5	6.5	8.66
Profundidade (C)	[mm]	162	176	220
	[in]	6.4	6.9	8.66
Peso	[kg]	2.3	4.5	5.6
	[lb]	5.1	9.9	12.4
а	[mm]	128	153	208
	[in]	5	6	8.2
b	[mm]	6	6	6
	[in]	0.23	0.23	0.23
С	[mm]	25	25	25
	[in]	0.98	0.98	0.98
d	[mm]	142	252	252
	[in]	5.6	9.9	9.9
X	[mm]	22	25	25
	[in]	0.87	0.98	0.98
Y ¹⁾	[mm]	22	22	22
	[in]	0.87	0.87	0.87
Z ¹⁾	[mm]	17	17	17
	[in]	0.67	0.67	0.67
Ajustes de torque do	[Nm]	1	1	1
borne de potência	[lb.in]	8.85	8.85	8.85
Ajustes de torque do	[Nm]	0.5	0.5	0.5
borne de controle	[lb.in]	4.43	4.43	4.43
Tam. recomendado do p	arafuso	2 × M4	4 × M4	4 × M4

¹⁾ Passagens de cabos Y e Z são pré-estampadas.



4.2 Carcaça IP20: instalação e dimensões

Para aplicações que requerem uma classificação IP maior do que IP20 oferecida pelo acionamento padrão, o acionamento deve ser montado em um painel. Para estas aplicações, devem ser observadas as seguintes orientações:

- O painel elétrico deve ser feito de um material condutivo termicamente, caso não seja utilizada ventilação forçada.
- Quando é utilizado painel elétrico ventilado, deve ter ventilação acima e abaixo do acionamento para garantir boa circulação de ar. O ar deve ser aspirado na parte inferior do acionamento e expelido na parte superior do acionamento.
- Se o ambiente externo contém partículas de contaminação (por ex. pó), um filtro de partícula adequado deve ser preso no ventilador e a ventilação forçada implementada. O filtro deve ser inspecionado e limpo adequadamente.
- Os ambientes que contém umidade, sal ou conteúdos químicos devem utilizar um painel elétrico vedado adequadamente (não-ventilado).

4.2.1 Dimensões do painel elétrico metálico não-ventilado

				F	Painel elétr	ico vedado	0		
Classific	ação de potência do acionamento	Α		В		С		[)
		[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]
Tam. 1	0.37 kW 230 V	300	11.81	250	9.84	200	7.87	50	1.97
Tam. 1	0.75 kW 230 V	300	11.81	250	9.84	200	7.87	50	1.97
Tam. 1	1.5 kW 230 V	400	15.75	300	11.81	250	9.84	75	2.95
Tam. 2	1.5 kW 230 V 0.75 kW, 1.5 kW, 2.2 kW 400 V 2.2 kW 400 V	400	15.75	300	11.81	300	11.81	60	2.36
Tam. 2	2.2 kW 230 V 4.0 kW 400 V	600	23.62	450	17.72	300	11.81	100	3.94

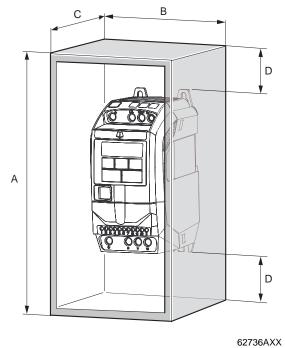


Figura 1: Painel elétrico





4.2.2 Dimensões do painel elétrico ventilado

Clas	Classificação		Painel elétrico ventilado								
de potência do		Α		В		С		D			
acio	namento	[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]		
Tam. 1	Todas clas- sificações	400	15.75	300	11.81	150	5.91	75	2.95		
Tam. 2	Todas clas- sificações	600	23.62	400	15.75	250	9.84	100	3.94		

4.2.3 Dimensões do painel elétrico com ventilação forçada

Classificação de potência do			Painel elétrico com ventilação forçada (com ventilador)								
		1	Α		В		C [)		
acio	onamento	[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]	[mm]	[in]	Fluxo de ar	
Tam. 1	Todas clas- sificações	300	11.81	200	7.87	150	5.91	75	2.95	> 15 m ³ /h	
Tam. 2	Todas clas- sificações	400	15.75	300	11.81	250	9.84	100	3.94	> 45 m ³ /h	



5 Instalação Elétrica

É necessário seguir as instruções de segurança no capítulo 2 durante a instalação.



AVISO



Perigo de choque elétrico. Estão presentes altas tensões nos terminais e dentro do acionamento até 10 minutos após o desligamento da rede.

Ferimento grave ou fatal.

- Desligar e isolar o MOVITRAC[®] LT E da rede pelo menos 10 minutos antes de começar qualquer trabalho nele.
- O MOVITRAC[®] LT E deve ser instalado somente por eletricistas qualificados e de acordo com as normas locais e nacionais, bem como as normas de utilização.
- O MOVITRAC[®] LT E possui grau de proteção IP20. Para classificações IP mais altas, utilizar um grau de proteção adequado ou a versão IP55.
- Se a alimentação da tensão for efetuada através de uma tomada elétrica, aguardar 10 min. após ter desligado a tensão de alimentação, para o desligamento da rede.
- Garantir conexões de aterramento corretas. Ver esquema de ligação no cap. 5.2.2.
- O cabo de aterramento deve ser suficiente para conduzir o máximo de corrente de falha, que normalmente será limitada pelos fusíveis ou pelo disjuntor de corrente diferencial residual.



▲ PERIGO

Risco de ferimento fatal se houver queda de sistemas de elevação.

Ferimento grave ou fatal.

O MOVITRAC[®] LT E não é projetado para uso como dispositivo de segurança em aplicações de elevação. Utilizar sistemas de monitoração ou dispositivos de proteção mecânica para garantir segurança.

5.1 Antes da instalação

- Certifique-se de que a tensão de alimentação, a freqüência e o número de fases (uma ou três) correspondam aos valores nominais do MOVITRAC[®] LT E fornecido.
- Um isolador ou semelhante deve ser instalado entre a rede de alimentação e o conversor.
- Nunca ligar a rede de alimentação aos bornes de saída U, V ou W do MOVITRAC[®]
 LT E.
- Proteger o conversor utilizando fusíveis de ação lenta HRC ou um disjuntor de corrente diferencial residual localizado na rede de alimentação para o conversor.
- Não instalar nenhum tipo de comutador automático entre o conversor e o motor. Nos pontos em que os cabos de sinal estiverem próximos aos cabos de potência, manter uma distância mínima de 100 mm e instalar os cabos em um ângulo de 90 °.
- Certifique-se de que a blindagem dos cabos de potência seja efetuada de acordo com o esquema de ligação no capítulo 5.2.2.
- Certifique-se que todos os bornes sejam apertados conforme o torque especificado.



5.2 Instalação

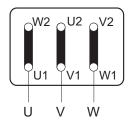
Conectar o conversor conforme diagrama abaixo. Certifique-se de que as conexões da caixa de ligação do motor estejam corretas. Em geral, há dois padrões: Estrela e Triângulo. É necessário certificar-se que o motor esteja conectado de acordo com a tensão que será operado. Para mais informação, consultar o diagrama no capítulo 5.2.1.

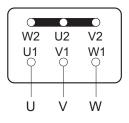
É recomendado que os cabos de potência sejam blindados com 4 fios e com revestimento de PVC, instalados de acordo com as normas industriais locais, bem como as normas de utilização.

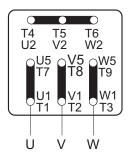
O borne de aterramento de cada MOVITRAC[®] LT E deve ser conectado individualmente **diretamente** ao barramento de terra (aterramento) local (através de filtro, se instalado) conforme mostrado. As conexões de aterramento do MOVITRAC[®] LT E não devem formar malha fechada de um conversor a outro, nem a outros equipamentos. A impedância da conexão de aterramento deve corresponder às normas de segurança industriais locais. Para cumprir a legislação UL, devem ser utilizados bornes com certificado de aprovação UL para todas as conexões de aterramento.

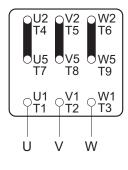
5.2.1 Conexões na caixa de ligação do motor

Os motores são conectados em Estrela, Triângulo, Dupla Estrela ou motores Nema Estrela. A placa de identificação do motor indicará a tensão nominal para o método de conexão, que deve estar de acordo com a tensão de operação do MOVITRAC $^{\otimes}$ LT E.









Baixa tensão A

Alta tensão 人

Baixa tensão 人人

Alta tensão 人



5.2.2 Ligação do conversor e do motor



AVISO

Perigo de choque elétrico. Pode ocorrer risco de exposição à alta tensão se o equipamento estiver conectado incorretamente.

Ferimento grave ou fatal.

É necessário observar a seqüência para a conexão, ilustrada abaixo.

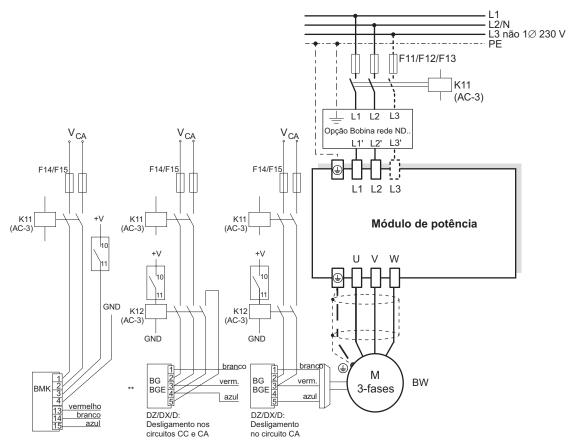


Figura 2: Esquema de ligação para módulo de potência

61894AEN



OBSERVE

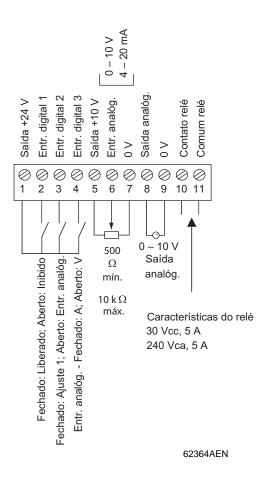
- Conectar o retificador de freio utilizando uma rede de alimentação separada.
- A alimentação através da tensão do motor não é permitida!

Sempre desligar o freio nos lados CC e CA com:

- Todas as aplicações de elevação
- Acionamentos que precisam um tempo de reação rápido do freio



5.3 Visão geral dos bornes de sinal



A régua de bornes de sinal tem as seguintes conexões:

Borne nr.	Descrição	Conexão
1	Alimentação +24 V	Ref. para acionar DI1 DI3
2	Entrada digital 1	Conectar à +8 V 30 V _{CC} para acionar
3	Entrada digital 2	Conectar à +8 V 30 V _{CC} para acionar
4	Entrada digital 3 / termistor	Conectar à +8 V 30 V _{CC} para acionar
5	Alimentação +10 V	10 V ref para entrada analógica (aliment. + do pot, 10 mA máx)
6	Entrada analógica (12 bit)	0 10 V (4 20 mA quando Iref liberado)
7	0 V comum	0 V ref para entrada analógica (alimentação - do potenciôm.)
8	Saída analógica (10 bit)	0 10 V, 10 V / 20 mA ou programada como saída digital
9	0 V comum	0 V ref para saída analógica
10	Relé normalmente aberto	Contato à relé normalmente aberto (250 V _{CA} / 30 V _{CC} @ 5 A)
11	Relé comum	Contato à relé normalmente aberto (250 V _{CA} / 30 V _{CC} @ 5 A)

Todas as entradas digitais acionadas pela tensão de entrada na faixa +8 V ... 30 V, isto é +24 V compatível.



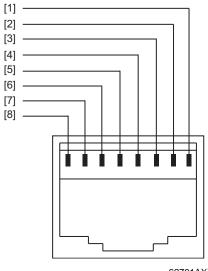
OBSERVE

Tensões maiores do que 30 V aplicadas aos bornes de controle podem resultar em danos ao controlador.

Aplicar somente tensões até 30 V aos bornes de controle.



5.4 Conector fêmea de comunicação RJ45



- 62701AXX
- [1] Sem conexão
- [2] Sem conexão
- [3] +24 V
- [4] RS-485+ / rede interna¹⁾
- [5] RS-485- / rede interna¹⁾
- [6] 0 V
- [7] SBus+²⁾
- [8] SBus-2)
- 1) O formato do bit é fixado como: 1 bit de partida, 8 bits de dados, 1 bit de parada, sem paridade
- 2) P-12 deve ser ajustado para 3 ou 4 na comunicação SBus

5.5 Instalação conforme UL

Para instalação conforme UL, observar o seguinte:

- Os acionamentos podem ser operados dentro da temperatura ambiente de 0 °C ... 50 °C.
- Utilizar somente cabos de conexão de cobre que podem resistir a temperatura ambiente de até 75 °C.
- Os torques de aperto permitidos para bornes de potência do MOVITRAC[®] LT E são:
 - Tamanhos 1, 2 & 3s= 1 Nm / 8.9 lb.in

Os conversores de freqüência MOVITRAC[®] LT E são adequados para operação nas redes de tensão com ponto estrela aterrado (sistemas TN e TT), que podem alimentar a corrente máxima e a tensão máxima de acordo com as próximas tabelas. Os fusíveis indicados nestas tabelas são os fusíveis máximos permitidos para cada conversor. Utilizar somente fusíveis fundidos.

Utilizar somente equipamentos com tensão de saída limitada ($V_{máx} = 30 \ V_{CC}$) e corrente de saída limitada ($I = < 8 \ A$) como fonte externa 24 V_{CC} .

A certificação UL não aplica-se a operação em redes de tensão com ponto estrela não aterrado (sistemas IT).



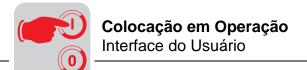


5.5.1 Equipamentos 220 ... 240 V

MOVITRAC® LTE	Limite curto circuito	Tensão máx. de alimentação	Fusíveis
0004	5000 A _{CA}	240 V _{CA}	6 A / 250 V _{CA}
0008	5000 A _{CA}	240 V _{CA}	10 A / 250 V _{CA}
0015	5000 A _{CA}	240 V _{CA}	20 A / 250 V _{CA}
0022, 0040	5000 A _{CA}	240 V _{CA}	32 A / 250 V _{CA}

5.5.2 Equipamentos 380 ... 480 V

MOVITRAC® LTE	Limite curto circuito	Tensão máx. de alimentação	Fusíveis
0008, 0015, 0022	5000 A _{CA}	480 V _{CA}	10 A / 600 V _{CA}
0040	5000 A _{CA}	480 V _{CA}	20 A / 600 V _{CA}
0055, 0075	5000 A _{CA}	480 V _{CA}	32 A / 600 V _{CA}



6 Colocação em Operação

6.1 Interface do Usuário

Controle manual

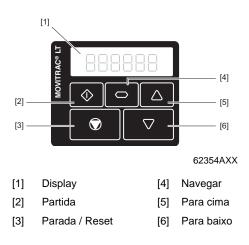
Cada MOVITRAC[®] LT E tem um controle manual integrado de fornecimento padrão, permitindo a operação e a configuração do conversor sem qualquer equipamento adicional.

O controle manual consiste de 5 teclas com as seguintes funções:

Partida / Executar	Libera a partida do motor
Parada / Reset	Pára o motor / Disparo do reset
Navegar	Pressione e segure para entrar / sair do modo de edição de parâmetro
Para cima	Aumenta o parâmetro / valor
Para baixo	Diminui o parâmetro / valor

As teclas Partida / Parada no controle manual são desabilitadas quando os parâmetros têm seus ajustes de fábrica padrão. Para liberar a operação das teclas Partida / Parada no controle manual, ajustar *P-12* para 1 ou 2 (ver capítulo 9.1, "Parâmetros padrão").

A tecla Navegar sozinha é utilizada para permitir acesso ao menu de edição de parâmetro. Pressionando e segurando esta tecla (> 1 seg) permite ao usuário alternar entre o menu de edição de parâmetro e o display de tempo real (onde é mostrado o estado de operação / velocidade de operação do conversor). Pressionando esta tecla (< 1 seg) o usuário é capaz de alternar entre a rotação e a corrente de operação durante o funcionamento do conversor.



Display

É integrado um display de 7 segmentos, 6 dígitos em cada conversor permitindo que a operação do conversor seja monitorada e os parâmetros sejam ajustados.





6.2 Fácil colocação em operação

- Conectar o motor ao conversor, verificando a conexão para a classificação de tensão do motor.
- 2. Inserir os dados do motor a partir da placa de identificação:
 - P-08 = corrente nominal do motor
 - *P-09* = freqüência nominal do motor
- 3. Liberar o conversor fazendo uma conexão entre os bornes 1 e 2.

6.2.1 Controle por bornes (ajuste de fábrica)

Operação no controle por bornes (ajuste de fábrica):

- Certifique-se que P-12 esteja ajustado para 0 (ajuste de fábrica).
- Fazer um contato entre os bornes 1 e 2 na régua de bornes.
- Conectar um potenciômetro (2.2 k ... 10 k) entre os bornes 5, 6 e 7 com o cursor conectado ao pino 6.
- Fechar o contato para liberar o conversor.
- Ajustar a rotação com o potenciômetro.

6.2.2 Modo controle manual

Operação com controle manual:

- Mudar P-12 para 1 (unidirecional) ou 2 (bidirecional).
- Conectar um fio condutor ou chave entre os bornes 1 e 2 na régua de bornes para liberar o conversor.
- Agora pressionar a tecla <partida>. O conversor libera em 0.0 Hz.
- Pressionar a tecla <para cima> para aumentar a rotação.
- Para parar o conversor, pressionar a tecla <parada>.
- Se a tecla <partida> estiver pressionada, o conversor retornará à sua rotação original. (Se o modo bidirecional estiver liberado (P-12 = 2), pressionando a tecla <partida> inverte o sentido.)



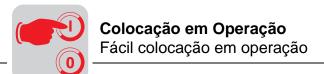
OBSERVE

A velocidade final desejada pode ser pré-definida pressionando a tecla <parada> enquanto o conversor está parado. Quando a tecla <partida> é pressionada depois, o conversor irá acelerar até esta velocidade.

6.2.3 Tecla dos parâmetros

- Ajustar o limite de rotação máximo e mínimo utilizando P-01 e P-02.
- Ajustar os tempos de aceleração e desaceleração utilizando P-03 e P-04.
- Configurar os dados da placa de identificação nos parâmetros P-07 até P-10.





6.2.4 Colocação em operação via Fieldbus

- Iniciar o acionamento como instruído no início do capítulo 6.2.
- Ajustar o parâmetro P-12 para 3 ou 4 para controlar o acionamento via SBus
 - 3 = palavra de controle e ajuste de velocidade via SBus, tempos de rampa como definido em P-03 / P-04.
 - 4 = palavra de controle, ajuste de velocidade e tempo de rampa via SBus
- Ajustar P-14 para 101 (default) para dar acesso ao menu ampliado.
- Ajustar os valores em P-36 como segue:
 - Para um único endereço SBus ajustar entre 1 e 63
 - Para uma transmissão SBus correspondente ao gateway, ajustar para 500 kBaud (default)
 - Definir o comportamento de timeout do acionamento quando a comunicação é interrompida:
 - 0: continua com o último dado (default)
 - t_xxx: irregularidade após um atraso de xxx milisegundos, necessário resetar a irregularidade
 - r_xxx: parada por rampa após um atraso de xxx milisegundos, nova partida automática com dados novos recebidos
- Conectar o acionamento via SBus para o DFx / UOH-Gateway conforme capítulo 5.4 "Conector fêmea de comunicação RJ45".
- Ajustar a chave DIP AS no DFx / UOH-Gateway de OFF para ON para realizar o Autosetup para o gateway fieldbus. O LED "H1" no gateway piscará repetidamente e depois permanece desligado. Se o LED "H1" estiver aceso então o gateway ou um dos acionamentos no SBus não está conectado ou não foi iniciado corretamente.
- A configuração da comunicação fieldbus entre DFx / UOH-Gateway e a rede mestre é descrita no manual DFx correspondente.

Monitoração dos dados transferidos

A monitoração dos dados transferidos através do gateway pode ser obtida através de um dos seguintes opcionais:

- Interface de engenharia X24 do gateway
- MOVITOOLS® MotionStudio
- Página da web do gateway (somente com gateway ethernet DFE3x)





Descrição dos dados de processo transferidos (PD)

Palavras de dados de processo (16-bit) do gateway para o conversor (PO):

Desc	Descrição			Ajustes			
PO1	PO1 Palavra de controle		Inibe o estágio de saída	0: Liberado 1: Inibido			
		1	Parada rápida na 2ª rampa de desaceleração (<i>P-24</i>)	0: Parar 1: Rodar			
			Pára na rampa de processo <i>P-03 / P-04</i> ou PO3	0: Parar 1: Rodar			
		3 5	Reservado	0			
		6	Reset de irregularidade	Pulso 0 ≥ 1 = reset de irregularidade			
		7 16	Reservado	0			
PO2	Ajuste de velocidade	Os valor	Escala: 0 x 4000 = 100 % da velocidade máxima como ajustado em <i>P-01</i> Os valores maiores do que 0 x 4000 ou menores do que 0 x C000 são limitados a 0 x 4000 / 0 x C000				
PO3	Tempo de rampa (se <i>P-12</i> = 4)	Escala: aceleração e desaceleração em ms para delta n = 50 Hz					
	Sem função (se <i>P-12</i> = 3)	Tempos	de rampa como ajustados em P-03 e P-04				

Palavras de dados de processo (16-bit) do conversor para o gateway (PI):

Desc	Descrição			Ajustes				
PI1	Palavra de estado	0	Libera o estágio de saída	0: Inibido 1: Liberado				
		1	Conversor pronto	0: Não pronto 1: Pronto				
		2	Dados PO liberados	1 se <i>P-12</i> = 3 ou 4				
		3 4	Reservado					
		5	Irregularidade / Aviso	0: Sem irregular. 1: Irregularidade				
		6 7	Reservado					
		8 15 (high- byte)	high- 0x01 = estágio de saída liberado					
		8 15 (high- byte)	- 001 = Sobrecorrente na saída do conversor					
PI2	Velocidade atual	Escala: 0 x 4000 = 100 % da velocidade máxima como ajustado em <i>P-01</i>						
PI3	Corrente atual	Escala: 0 x 4000 = 100 % da velocidade máxima como ajustado em <i>P-08</i>						



Exemplo:

A informação a seguir será enviada ao conversor se:

- as entradas digitais forem configuradas e conectadas corretamente para liberar o conversor
- o parâmetro P-12 for ajustado para 3 para operar o conversor via SBus

Desc	rição	Faixa			
PO1	Palavra de	0	Parada rápida na 2ª rampa de desaceleração (<i>P-24</i>)		
	controle	1	Realização de parada		
		2	Parada por rampa na rampa de processo P-04		
		3 5	Reservado		
		6	Aceleração (P-03) e operação com ajuste de velocidade (PO2)		
PO2	Ajuste de	0x4000	= 16384 = velocidade máxima por ex. 50 Hz (<i>P-01</i>) sentido horário		
	velocidade	0x2000	= 8192 = 50 % da velocidade máxima por ex. 25 Hz sentido horário		
		0xC000	= -16384 = velocidade máxima por ex. 50 Hz (<i>P-01</i>) sentido anti- horário		
		0x0000	= 0 = velocidade mínima como ajustado em <i>P-02</i>		

Os dados de processo lidos de volta do conversor devem estar no estado executar:

Desc	rição	Faixa		
PI1	Palavra de estado	0x0407	0x0407 Status = executar Estágio de saída liberado Conversor pronto Dados PO liberados	
PI2	Velocidade atual	Deve ser igual a PO2 (ajuste de velocidade)		
PI3	Corrente atual	Depende da velocidade e da carga		





7 Operação

Para liberar o estado operacional do conversor a ser determinado a qualquer momento, é mostrada a seguinte informação:

Acionamento está OK	Indicação do estado do acionamento, estático
Acionamento está em operação	Indicação do estado do acionamento, operacional
Irregularidade / desarme	Indicação de irregularidade

7.1 Estado do conversor

7.1.1 Indicação do estado do acionamento, estático

A lista a seguir indica as abreviaturas que serão mostradas como informação de estado do conversor quando o motor está parado.

Memória	Descrição
StoP	Estágio de potência do conversor inibido. Esta mensagem será mostrada quando o conversor estiver parado e sem ter apresentado irregularidades. O conversor está pronto para operação normal.
P-deF	Parâmetros de fábrica carregados. Esta mensagem será mostrada quando o usuário solicitar o comando para carregar os parâmetros de fábrica. A tecla reset deve ser pressionada antes do conversor ser operado novamente.
Stndby	O conversor está parado. Esta mensagem será mostrada 30 segundos após o conversor estar na rotação 0 e o valor nominal também estar 0.

7.1.2 Indicação do estado, operacional

A lista a seguir indica as abreviaturas que serão mostradas como informação de estado do conversor quando o motor está em operação.

Utilizar a tecla <Navegar> no controle manual para alternar entre a freqüência de saída, a corrente de saída e a rotação.

Memória	Descrição	
Н ххх	A freqüência de saída do conversor é mostrada em Hz. Esta mensagem será indicada quando o conversor estiver em funcionamento.	
A xxx	A corrente de saída do conversor é mostrada em Amp. Esta mensagem será indicada quando o conversor estiver em funcionamento.	
xxxx	A rotação de saída do conversor é mostrada em rpm. Esta mensagem será indicada quando o conversor estiver em funcionamento e a rotação nominal do motor for inserida no parâmetro <i>P-10</i> .	
(pontos piscando)	A corrente de saída do conversor excede a corrente ajustada em <i>P-08</i> . O conversor MOVITRAC [®] LT E irá controlar o nível e a duração da sobrecarga. Dependendo do nível da sobrecarga, o MOVITRAC [®] LT E ativará com "I.t-trP".	



Códigos da irregularidade e histórico

Solução de problemas

8 Códigos da irregularidade e histórico

8.1 Solução de problemas

Irregularidade	Causa e Solução
Ativação de sobrecarga ou sobrecorrente no motor em vazio durante a aceleração	Verificar a conexão do borne Estrela / Triângulo no motor. A tensão de operação nominal do conversor e do motor deve combinar. A conexão em triângulo sempre oferece a classificação de tensão inferior de um motor de dupla tensão.
Sobrecarga ou sobrecorrente – o motor não gira	Verificar se o rotor está travado. Verificar se o freio mecânico está liberado (se montado).
Conversor não liberará – display permanece em "StoP"	Verificar se o sinal de liberação do hardware está atuado na entrada digital 1. Certifique-se que a tensão de saída +10 V (entre os bornes 5 e 7) esteja correta. Se não estiver, verificar a instalação da régua de bornes. Verificar <i>P-12</i> para modo de controle por bornes / controle manual. Se selecionado o modo controle manual, pressionar a tecla <partida>. Verificar se a alimentação da rede está dentro da especificação.</partida>
Em condições muito frias do ambiente, o conversor não energizará	Se a temperatura ambiente for inferior a $-10~^{\circ}$ C, o conversor não pode energizar. Certifique que uma fonte de aquecimento local mantenha o ambiente acima de $0~^{\circ}$ C nestas condições.
Menus ampliados não podem ser acessados	Certifique que <i>P-14</i> esteja ajustado para o código de acesso ampliado, que é "101", a menos que o código no <i>P-37</i> tenha sido mudado pelo usuário.

8.2 Histórico da irregularidade

O parâmetro *P-13* no modo parâmetro registra as 4 últimas irregularidades e / ou ocorrências. Cada irregularidade será mostrada em texto abreviado, começando pela mais recente (estabelecida no valor de *P-13*).

Sempre que uma nova irregularidade ocorrer, ela é inserida no topo da lista e a outra muda-se para baixo. A irregularidade mais antiga será então removida.



OBSERVE

Se a irregularidade mais recente é uma "subtensão", as outras irregularidades de subtensão não serão inseridas. Isto é para garantir que a lista não seja preenchida com irregularidades de subtensão que ocorre naturalmente toda vez que o MOVITRAC[®] LT E é desligado.



Códigos da irregularidade e histórico

Códigos da irregularidade



8.3 Códigos da irregularidade

Código da irregularidade	Explicação
"O-I"	 Sobrecorrente na saída do conversor para o motor. Irregularidade na liberação do conversor: verificar erro de instalação ou curto circuito. Irregularidade na partida do motor: verificar arriamento ou travamento do motor. Irregularidade durante a operação: verificar sobrecarga súbita ou mau funcionamento.
"I.t-trP"	Irregularidade de sobrecarga do conversor, ocorre quando o conversor fornece > 100 % de corrente nominal (ajustado em <i>P1-08</i>) por um período de tempo. O display pisca para indicar uma condição de sobrecarga.
"O-Uolt"	Sobretensão na rede CC. Verificar se a alimentação da rede está dentro do limite. Se ocorrer uma irregularidade na desaceleração, reduzir o tempo de desaceleração.
"U-Uolt"	Irregularidade de subtensão. Ocorre normalmente quando a alimentação é desligada. Se isto ocorrer durante a operação, verificar a alimentação da rede.
"O-t"	Irregularidade de sobretemperatura. Verificar a refrigeração do conversor e possível necessidade de espaço.
"PS-trP"	Irregularidade na liberação do conversor: verificar erro de instalação ou curto circuito. Irregularidade durante a operação: verificar sobrecarga súbita ou sobretemperatura.
"E-triP"	Irregularidade externa (conectado a entrada digital 3). Verificar o termistor do motor (se instalado).
"th-Flt"	Irregularidade do termistor no dissipador de calor. Consultar a SEW-EURODRIVE Service.
"EE-F"	Irregularidade EEPROM. Parâmetros não salvos, defaults recarregados. Se a irregularidade reocorrer consultar a SEW-EURODRIVE Service.
"4 20 F"	Entrada analógica atual fora da faixa. Verificar se a corrente de entrada está dentro da faixa definida em <i>P-16</i> .

8.4 SEW-Service

Envio para conserto

Caso não seja possível eliminar uma irregularidade, favor consultar o departamento de Service da SEW-EURODRIVE.

Ao enviar o equipamento para reparo, favor informar os seguintes dados:

- Código (→ placa de identificação)
- Denominação do tipo
- Descrição resumida da aplicação (aplicação, controle através dos bornes ou serial)
- Componentes conectados (conversor, etc.)
- Tipo da irregularidade
- Circunstâncias externas
- Suas próprias suposições quanto a causa
- Acontecimentos incomuns que antecederam o problema, etc.





Parâmetros Parâmetros padrão

9 Parâmetros

9.1 Parâmetros padrão

Parâmetro	Descrição	Faixa		Default	Explicação	
P-01	Limite máx. de velocidade (Hz ou rpm)		02 5 × P-09 áx. 500 Hz)	50 Hz ¹⁾	Limite máximo de velocidade - Hz ou rpm (ver <i>P-10</i>)	
P-02	Limite mín. de velocidade (Hz ou rpm)	0 P-01 (máx. 500 Hz)		0 Hz	Limite mínimo de velocidade - Hz ou rpm (ver <i>P-10</i>)	
P-03	Tempo da rampa de aceleração (s)	0.0) 600 s	5 s	Tempo da rampa de aceleração de 0 até 50 Hz (fixo) em segundos	
P-04	Tempo da rampa de desacele- ração (s)	0.0) 600 s	5 s	Tempo da rampa de desaceleração de 50 Hz (fixo) até parar em segundos. Se ajustado para 0, então o tempo de rampa mais rápido possível sem irregularidade é ativado.	
P-05	Seleção modo	0 Parada por rampa		0	Se houver perda de alimentação e <i>P-05</i> = 0,	
	parada	1	Realização de parada		então o conversor tentará continuar funcionando pela redução da velocidade da carga utilizando a	
		2	Parada por rampa (parada rápida)		carga como gerador. Se <i>P-05</i> = 2, o conversor desacelerará utilizando a rampa de desaceleração <i>P-04</i> quando a rede de alimentação for perdida. Ativa também o modo de frenagem de potência constante para frenagem normal.	
P-06	Otimização de energia	0	Inibido Liberado	0	Quando liberado, a tensão aplicada do motor reduz automaticamente na carga leve. O valor mínimo é 50 % do nominal.	
P-07	Tensão nominal do motor	_	20 250 V 20 500 V	230 V 400 V	Tensão nominal (etiqueta de identificação) do motor em volts. O valor é limitado a 250 V para acionamentos de baixa tensão. Ajustando para 0 inibe a compensação de tensão.	
P-08	Corrente nominal do motor		100 % da corrente nominal conversor	Nominal do conversor	Corrente nominal (etiqueta de identificação) do motor em amps.	
P-09	Freqüência no- minal do motor	25	500 Hz	50 Hz ¹⁾	Freqüência nominal (etiqueta de identificação) do motor.	
P-10	Velocidade nomi- nal do motor	0.	30000 rpm	0	Quando não ajustado para 0 todos os parâmetros relacionados a velocidade são indicados em rpm.	
P-11	Tensão de boost		25 % da tensão máx de ída. Resolução 0.1 %	Dependente da potência do motor	Aplica-se um boost ajustável à saída de tensão do MOVITRAC [®] em velocidade baixa para ajudar com partida de cargas 'resistentes'. Para aplicações contínuas em velocidade baixa utilizar um motor com ventilação forçada.	
P-12	Controle por bornes / controle manual	1	Controle por bornes Controle manual (somente avanço)	0 (Controle por borne)	Quando P -12 = 2, a tecla <partida> do controle manual alterna entre avanço e retorno. Quando parado, a velocidade final pode ser acessada e mudada utilizando as teclas PARADA, Δ.</partida>	
		2	Controle manual (alternar entre avanço e retorno utilizando a tecla partida)			
		3	Controle da rede SBus com rampas de aceleração / desaceleração internas			
		4	Não utilizado			
P-13	Irregularidade		imas quatro irregularidades nazenadas	Sem irregu- laridade	4 irregularidades mais recentes armazenadas por ordem de ocorrência, isto é na entrada, o display mostra a primeira mais recente. Pressionar as teclas "para cima" e "para baixo" para visualizar as irregularidades armazenadas.	
P-14	Código de acesso ao menu ampliado	ao menu		0	Ajustar para "101" (default) para acesso ao menu ampliado. Mudar o código em <i>P-37</i> para impedir acesso não autorizado ao ajuste de parâmetro ampliado.	

^{1) 60} Hz (somente EUA & Canadá)



Parâmetros Parâmetros ampliados



9.2 Parâmetros ampliados

P-17 Freqüència do ciclo de saida à relé 2 16 kHz 2 .	Parâmetro	Descrição	Faixa		Default	Explicação
analógica V / mA 1 20 4 mA, r 20 4 mA 1 20 4 mA, r 20 4 mA 1 20 4 mA 1 20 4 mA, r 20 4 mA 1 20 4 mA 2 melocido de conversor acelerará até a freqüência fixa 1 sa o sinal fuita 1 sa o sinal distra 1 sa o sinal fuita 1 sa o sinal distra 1 sa o sin	P-15		0 .	12	0	Define a função das entradas digitais.
P-18 Seleção da saída a relé P-18 Seleção da saída a relé P-19 Limite de saída à relé P-20 Freqüência fixa 2 P-21 Tempo da rampa de desacelar 2 Seleção da fimação saída analógica P-25 Seleção da frequência fixa 2 P-26 Faixa de histerese da janela de requência 3 Conversor com irregul. (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Velocidade do motor < limite 5 Corrente do motor < limite 6 Velocidade do motor < limite 7 Corrente do motor < limite 9 Define a frequência fixa / modo manual 1 P-20 Freqüência fixa 2 P-20 (mín) P-01 (máx) P-21 Define a frequência fixa / modo manual 2 P-22 P-23 Frequência fixa 4 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 P-25 Seleção da função saída analógica P-26 P-27 Janela de freq. P-28 P-28 P-28 Tenas de histerese da janela de frequência P-29 Janela de freq. P-20 P-20 Frequência fixa P-20 (mín) P-01 (máx) P-21 Tenaso de ajuste 0 Corversor ilimite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analógica) 9 Corrente do motor (analógica) P-29 P-20 Janela de freq. P-20 P-20 Janela de freq. P-20 P-20 (mín) P-01 (máx) P-21 P-20 Janela de freq. P-20 P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 P-20 Janela de freq. P-20 P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 P-20 Janela de freq. P-20 P-20 (mín) P-01 (máx) P-21 P-20 Janela de freq. P-20 Janela de freq. P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 Janela de freq. P-20 Janela de freq. P-20 Janela de freq. P-20 Janela de freq. P-20 (mín) P-01 (máx) P-20 (mín) .	P-16		t 4 20 mA, r 4 20 mA		0 10 V	0 10 V: modo unipolar (entrada de tensão) b 0 10 V: modo bipolar (entrada de tensão) 0 20 mA: modo unipolar (entr. de corrente) 4 20 mA: modo unipolar (entr. de corrente) 20 4 mA: modo corrente unipolar inverso "t" indica que o conversor ativará se o sinal for removido enquanto o conversor está liberado. "r" indica que o conversor acelerará até a freqüência fixa 1 se o sinal for removido
à relé 1 Estado da unidade (sem irregularidade) (Estado da unidade) pelo valor em P-19. 2 Motor na velocidade final 3 Conversor com irregularidade 4 Velocidade do motor ≥ limite 6 Velocidade do motor < limite	P-17		2 .	16 kHz	4 / 8 kHz	Ajustar a freqüência máxima do ciclo de saída.
P-19	P-18	,	0	Conversor liberado	-	Ajustes do relé. Limite de saída digital definido
P-19		a rele	1			pelo valor em <i>P-19</i> .
P-19			2	Motor na velocidade final		
5 Corrente do motor ≥ limite			3	Conversor com irregularidade		
P-19			4	Velocidade do motor ≥ limite		
P-19 Limite de saída à relé 0 100 % 100 % Ajusta o limite para P-18. P-20 Freqüência fixa 1 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 1 P-21 Freqüência fixa 2 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 2 P-22 Freqüência fixa 3 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 2 P-23 Freqüência fixa 4 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 3 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 P-25 Seleção da função saída analógica 0 Conversor liberado (digital) Estado da unidade (digital) 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor ≥ limite (digital) 6 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analóg.) 9 Corrente do motor (analóg.) 10 Hz Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de frequência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Ponto central da janela de frequência ajustada em P-03 e P-04. P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Ponto central da janela de freqüência ajustada em P-03 e P-04.			5	Corrente do motor ≥ limite		
P-19 Limite de saída à relé P-20 Freqüència fixa 1 — P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüència fixa / modo manual 1 P-21 Freqüència fixa 2 — P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüència fixa / modo manual 2 P-22 Freqüència fixa 3 — P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüència fixa / modo manual 3 P-23 Freqüència fixa 4 — P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüència fixa / modo manual 3 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 P-25 Seleção da função saída analógica P-26 Motor na veloc. final (digital) P-27 Motor na veloc. final (digital) P-28 Fraixa de histerese da janela de freqüência P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência P-27 Janela de freq. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-29 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 2 Define a freqüência fixa / modo manual 3 Define a freqüência fixa / modo manual 2 Define a freqüência fixa / modo manual 2 Define a freqüência fixa / modo manual 4 Define a freqüência fixa / modo manual 2 Define a freqüência fixa / modo manual 3 Define a freqüência fixa / modo manual 3 Define a freqüência fixa / modo manual 4 Define a freqüência fixa / modo			6	Velocidade do motor < limite		
P-20 Freqüência fixa 1 P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 1			7	Corrente do motor < limite		
P-21 Freqüência fixa 2 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 2 P-22 Freqüência fixa 3 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 3 P-23 Freqüência fixa 4 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 3 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 0 25 s 0 Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em P-06 função saída analógica P-25 Seleção da função saída analógica 1 Estado da unidade (digital) 8 Opcionais 0 7 selecionam uma saída digita (0/24 V). Limite de saída digital definido pelo valor em P-19. 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída analógica. 5 Corrente do motor < limite (digital)	P-19		0.	100 %	100 %	Ajusta o limite para <i>P-18</i> .
P-22 Freqüência fixa 3 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 3 P-23 Freqüência fixa 4 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 4 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 0 25 s 0 Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em P-08 função saída analógica P-25 Seleção da função saída analógica 0 Conversor liberado (digital) 1 Estado da unidade (digital) 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor < limite (digital) 6 Veloc. do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analógica) 9 Corrente do motor (analógica) 9 Corren	P-20	Freqüência fixa 1	-P	-01 (mín) P-01 (máx)	0 Hz	Define a freqüência fixa / modo manual 1
P-23 Freqüência fixa 4 -P-01 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Define a freqüência fixa / modo manual 4 P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 0 25 s 0 Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em <i>P-05</i> função saída analógica P-25 Seleção da função saída analógica 0 Conversor liberado (digital) 8 Opcionais 0 7 selecionam uma saída digita (0 / 24 V). Limite de saída digital definido pelo valor em <i>P-19</i> . Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída analógica. P-26 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital)	P-21	Freqüência fixa 2		, , , ,		'
P-24 Tempo da rampa de desaceler. 2 P-25 Seleção da função saída analógica P-26 Motor na veloc. final (digital) 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analógica) P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência P-27 Janela de freq. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-27 Janela de freq. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-28 Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em P-08 p-06 Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em P-08 p-06 P-05 Conversor liberado (digital) 8 Vocionais 0 7 selecionam uma saída digita (0 / 24 V). Limite de saída digital definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída analógica. P-19 Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída analógica. P-19 Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita (0 / 24 V). Limite de saída definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita (0 / 24 V). Limite de saída da nalógica. P-19 Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída digita definido pelo valor		'			0 Hz	· ·
P-25 Seleção da função saída analógica		'				'
função saída analógica 1 Estado da unidade (digital) 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor < limite (digital) 6 Veloc. do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analógica) 9 Corrente do motor (analógica) P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência 0 P-01 P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) P-04 (míx) P-05 (míx) P-07 (máx) P-05 (míx) P-07 (máx) P-07 (máx) O (0 / 24 V). Limite de saída digital definido pelo valor em P-19. Opcionais 8 e 9 selecionam uma saída analógica. Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em P-03 e P-04. P-05 (míx) P-07 (máx) P-07 (máx) P-07 (máx) P-07 (máx) Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em P-29.	P-24		0.	25 s	0	Selecionado através das entradas digit. ou na perda de alimentação como ajustado em <i>P-05</i> .
analógica 2 Motor na veloc. final (digital) 3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analóg.) 9 Corrente do motor (analógica) P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência de freqüência P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) D Hz P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F O P-07 O V Ajusta a tensão aplicada de motor a este valor na freqüência ajustada em P-29.	P-25		0	Conversor liberado (digital)	8	Limite de saída digital definido pelo valor em <i>P-19</i> .
P-26			1	Estado da unidade (digital)		
3 Conversor com irregul. (digital) 4 Veloc. do motor ≥ limite (digital) 5 Corrente do motor ≥ limite (digital) 6 Veloc. do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analóg.) 9 Corrente do motor (analógica) P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência 0 P-01 O Hz Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em <i>P-03</i> e <i>P-04</i> . P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) O Hz Ponto central da janela de freqüência. Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .			2	(0 ,		
5 Corrente do motor ≥ limite (digital) 6 Veloc. do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analóg.) 9 Corrente do motor (analógica) 9 Corrente do motor (analógica) 9 Corrente do motor (analógica) 10 Hz Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em P-03 e P-04. P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Ponto central da janela de freqüência. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F 0 · P-07 0 V Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em P-29.			3			'
gital) 6 Veloc. do motor < limite (digital) 7 Corrente do motor < limite (digital) 8 Velocidade do motor (analóg.) 9 Corrente do motor (analógica) P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência 0 P-01 0 Hz Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em <i>P-03</i> e <i>P-04</i> . P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Ponto central da janela de freqüência. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F 0 V Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .				(0 ,		
P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência P-02 (mín) P-01 (máx) P-04 P-05 P-05 P-05 P-05 P-06 P-07 P-08 P-08 P-09 P-09			5	,		
P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência P-02 (mín) P-01 P-02 (mín) P-01 P-02 (mín) P-01 P-03 e P-04. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-07 P-07 P-07 P-07 P-08 P-09 (mín) P-07 P-09 (mín) P-07 P-09 (mín) P-09			6	Veloc. do motor < limite (digital)		
P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência Description de frequência P-27 Janela de freq. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F P-28 Corrente do motor (analógica) Ouda de motor (analógica) Ouda de motor (analógica) Ouda de frequência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em P-03 e P-04. P-27 Janela de freq. Duale de frequência. P-08 Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em P-29.			7			
P-26 Faixa de histerese da janela de freqüência de freqüência D P-01 O Hz Referência de velocidade contida no limite da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em <i>P-03</i> e <i>P-04</i> . P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) O Hz Ponto central da janela de freqüência. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F O V Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .			8	Velocidade do motor (analóg.)		
rese da janela de freqüência superior ou inferior até alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela de freq. na taxa ajustada em <i>P-03</i> e <i>P-04</i> . P-27 Janela de freq. P-02 (mín) P-01 (máx) 0 Hz Ponto central da janela de freqüência. P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F 0 V Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .			9	Corrente do motor (analógica)		
P-28 Tensão de ajuste da caracter. V/F 0 P-07 0 V Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .	P-26	rese da janela	0.	P-01	0 Hz	alcançar a entrada oposta ao limite da janela de freqüência. Rampas de veloc. através da faixa da janela
da caracter. V/F na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .	P-27	Janela de freq.	P-(02 (mín) P-01 (máx)	0 Hz	Ponto central da janela de freqüência.
	P-28		0 .	P-07	0 V	Ajusta a tensão aplicada do motor a este valor na freqüência ajustada em <i>P-29</i> .
P-29 Freq. de ajuste da característica V/F 0 P-09 0 Hz Ajusta a freqüência a qual a tensão de ajuste V/F ajustada em <i>P-28</i> é aplicada.	P-29		0	P-09	0 Hz	

P60.

Parâmetros Parâmetros ampliados

Função de nova			
partida pelos bornes	Edge-r, Auto-0 Auto-5	Auto-0	Número de resets automáticos.
Função de	0 Velocidade mínima	1	Quando ajustado para 2 ou 3, o conversor li-
	1 Velocidade anterior	_	bera quando o sinal de liberação do hardware está presente. A velocidade então pode ser
controle manda	2 Velocidade mínima (Auto-run)		variada no controle manual.
	3 Velocidade anterior (Auto-run)	_	
Liberação / duração da injeção CC	0 25 s	0 s	Quando > 0, a frenagem de injeção CC é ativada quando a velocidade alcança zero com o sinal de parada aplicado. Aplicado somente na inibição (Parada), não na liberação. Utiliza o nível ajustado em <i>P-11</i> .
Liberação do giro	0 Inibido	0	Quando liberado, o conversor parte da
	1 Liberado		velocidade detectada do rotor. É possível um atraso curto se o rotor estiver parado. Para acionamentos tamanho 1, <i>P-33</i> = 1 libera a frenagem de injeção CC na liberação. A duração e os níveis são ajustados por <i>P-32</i> e <i>P-11</i> respectivamente.
Liberação do	0 Inibido	0	A proteção do software é disponível somente
frenagem	1 Liberado com proteção s/w somente para BWLT 050 002		para BWLT 050 002. Todos os outros resis- tores de frenagem devem ser protegidos por dispositivos de proteção externos.
	Liberado para outro BWxxxx com proteção externa		
Fator de escala da entrada analógica	0 % 500 %	100 %	Escala da entrada analógica, resolução 0.1 %. 100% 100% 100% 100% P. 35 2 50°10 P. 35 2 50°10 Entrada analógica
Endereço de comunicação	Endereço: 0 inibe, 1 63	1	Endereço: Único endereço do conversor para redes de comunicação.
Ativação SBus / seleção taxa de transmissão	OP-buS (fixo em 115.2 kbps) 9.6 k 115.2 kbpd (SBus)	OP-buS	Quando ajustado para OP-buS, SBus inibido. Ajustando uma taxa de transmissão libera SBus naquela taxa de transmissão. O tempo antes de uma irregularidade no caso de perda
Desligamento ativado / atraso	0, 30, 100, 1000, 3000 (ms)	100 ms	de comunicação pode ser ajustado em milisegundos. O ajuste "0" inibe a irregularidade de comunicação.
Definição do código de acesso	0 9999	101	Define o código de acesso Jogo de Parâmetros Ampliado P-14.
Bloqueio de acesso ao parâmetro	Todos os parâmetros podem ser mudados e são salvos automaticamente no desligamento. Somente leitura. Nenhuma mudança permitida.	0 (Acesso de escrita e auto- salvamento liberado)	Controle de acesso do usuário aos parâmetros. Se <i>P-38</i> = 0, todos os parâmetros podem ser mudados. Estas mudanças serão armazenadas automaticamente. Se <i>P-38</i> = 1, os parâmetros são bloqueados e não podem ser mudados.
	nova partida pelo controle manual Liberação / duração da injeção CC Liberação do giro Liberação do chopper de frenagem Fator de escala da entrada analógica Ativação SBus / seleção taxa de transmissão Desligamento ativado / atraso Definição do código de acesso Bloqueio de acesso ao	nová partida pelo controle manual 2 Velocidade anterior 2 Velocidade mínima (Auto-run) 3 Velocidade anterior (Auto-run) Liberação / duração da injeção CC Liberação do giro Liberação do chopper de frenagem Liberado 0 Inibido 1 Liberado com proteção s/w somente para BWLT 050 002 2 Liberado para outro BWxxxx com proteção externa Fator de escala da entrada analógica Comunicação OP-buS (fixo em 115.2 kbps) 2 seleção taxa de transmissão Desligamento ativado / atraso Definição do código de acesso Bloqueio de parâmetro Dominição do código de acesso ao parâmetro podem ser mudados e são salvos automaticamente no desligamento.	Todos partida pelo controle manual 1



Parâmetros Parâmetros ampliados



Parâmetro	Descrição	Faixa	Default	Explicação
P-39	Offset da entrada analógica	-500 500 %	0 %	Offset da entrada analógica, resolução 0.1 %. 100% - Replication of the second of the
P-40	Display do fator de escala de velocidade	0 6	0	Escalona a velocidade por este fator. Se <i>P-10</i> = 0, velocidade em Hz escalonada por este fator. Se <i>P-10</i> > 0, velocidade em rpm escalonada. Indicada como variável de tempo real no display do conversor.

P60.

Parâmetros

P-15 Seleção da função entradas digitais

9.3 P-15 Seleção da função entradas digitais

A função das entradas digitais dentro do MOVITRAC[®] LT E é programável, permitindo ao usuário selecionar as funções desejadas para a aplicação.

As tabelas a seguir definem as funções das entradas digitais dependendo do valor do parâmetro P12 (Controle por borne / controle manual) e P-15 (Seleção da função entrada digital).

9.3.1 Modo de controle por bornes

Se P12 = 0 (controle por bornes) utilizar a seguinte tabela.

P-15	Entrada digital 1	Entrada digital 2	Entrada digital 3	Entrada analógica	Comentários
0	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Partir horário Fechado : Partir antihor.	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1	Entrada analógica de referência	_
1	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1 / 2	Aberto : Freqüência fixa 1 Fechado : Freq. fixa 2	Entrada analógica de referência	_
2	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Entrada digital 2 : aberto \ Entrada digital 3 : aberto /	→ Seleciona Freq. fixa 1	Aberto : Freqüência fixa 1 4	_
	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Entrada digital 3 : aberto \ Entrada digital 2 : fechado/	→ Seleciona Freq. fixa 2	Fechado : Velocidade máx. (P-01)	
	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Entrada digital 3 : fechado\ Entrada digital 2 : aberto /	→ Seleciona Freq. fixa 3		
	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Entrada digital 3 : fechado\ Entrada digital 2 : fechado/	→ Seleciona Freq. fixa 4		
3	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1	Entrada de irreg. externa: Aberto : Irregularidade Fechado : Rodar	Entrada analógica de referência	Conecta termistor externo tipo PT100 ou semelhante à entrada digital 3.
4	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Entr. analógica 1 Fechado : Entr. analóg. 2	Entrada analógica 2	Entrada analógica de referência	Comuta entre entr. analógicas 1 e 2. Entr. analógica 2 fixa em 0 10 V.
5	Aberto : Parar horário Fechado : Partir horário	Aberto : Parar antihorário Fechado : Partir antihor.	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1	Entrada analógica de referência	Fechando entra- das digitais 1 e 2 juntas realiza uma parada rápida.
6	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto: Partir horário Fechado: Partir antihor.	Entrada de irreg. externa: Aberto : Irregularidade Fechado : Rodar	Entrada analógica de referência	Conecta termistor externo tipo PT100 ou semelhante à entrada digital 3.
7	Aberto : Parar horário Fechado : Partir horário	Aberto : Parar antihorário Fechado : Partir antihor.	Entrada de irreg. externa: Aberto : Irregularidade Fechado : Rodar	Entrada analógica de referência	Fechando entra- das digitais 1 e 2 juntas realiza uma parada rápida.
8	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Partir horário Fechado : Partir antihor.	Aberto : Freqüência fixa 1 Fechado : Freq. fixa 2	Aberto : Freq. fixa 1 / 2 Fechado : Freqüência fixa 3 / 4	_
9	Aberto : Parar horário Fechado : Partir horário	Aberto : Parar antihorário Fechado : Partir antihor.	Aberto : Freqüência fixa 1 Fechado : Freq. fixa 2	Aberto : Freq. fixa 1 / 2 Fechado : Freqüência fixa 3 / 4	Fechando entra- das digitais 1 e 2 juntas realiza uma parada rápida.
10	Normalmente aberto (N.A.) Momentaneamente fechado para rodar	Normalmente fechado (N.F.) Momentaneamente aberto para parar	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1	Entrada analógica de referência	_
11	Normalmente aberto (N.A.) Momentaneamente fechado para rodar	Normalmente fechado (N.F.) Momentaneamente aberto para parar	Normalmente aberto (N.A.) Momentaneamente fecha para rodar antihorário	Entrada analógica de referência	Fechando entra- das digitais 1 e 2 juntas realiza uma parada rápida.
12	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Fechado para rodar Abrir para ativar parada ráp.	Aberto : Vel. analóg. de ref Fechado : Freq. fixa 1	Entrada analógica de referência	_



9.3.2 Modo controle manual

Se P12 = 1 ou 2 (modo controle manual) utilizar a seguinte tabela.

P-15	Entrada digital 1	Entrada digital 2	Entrada digital 3	Entrada analógica	Comentários
0, 1, 4, 5, 8 12	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Fechado : Botão PARA CIMA remoto	Fechado : Botão PARA BAIXO remoto	Aberto : Horário +24 V: Antihorário	_
2	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Fechado : Botão PARA CIMA remoto	Fechado : Botão PARA BAIXO remoto	Aberto : Ref. de velocidade do controle manual +24 V: Freqüência fixa 1	_
3	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Fechado : Botão PARA CIMA remoto	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Fechado : Botão PARA BAIXO remoto	Conecta termistor externo tipo PT100 ou semelhante à entrada digital 3.
6	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Partir hor. Fechado : Partir antih.	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Aberto : Ref. de veloci- dade do controle manual +24 V: Freqüência fixa 1	Conecta termistor externo tipo PT100 ou semelhante à entrada digital 3.
7	Aberto : Parar horário Fechado : Partir horário	Aberto : Parar antihor. Fechado : Partir antih.	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Aberto : Velocidade do controle manual +24 V: Freqüência fixa 1	Fechando entradas digitais 1 e 2 juntas realiza uma parada rápida.

9.3.3 Modo de controle SBus

Se P12 = 3 ou 4 (modo controle SBus) utilizar a seguinte tabela.

P-15	Entrada digital 1	Entrada digital 2	Entrada digital 3	Entrada analógica	Comentários
0, 1, 2, 4, 5, 8 12	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Sem função	Sem função	Sem função	A entrada digital 1 deve ser fechada para o conver- sor funcionar. Os coman- dos de partida e parada são dados via RS-485.
3	Aberto : Parar (inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Referência de velocidade do mestre Fechado : Freqüência fixa 1	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Sem função	Conecta termistor externo tipo PT100 ou semelhante à entrada digital 3.
6	Aberto : Parar (Inibe) Fechado : Rodar (Libera)	Aberto : Referência de velocidade do mestre Fechado : Entrada analógica	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Entrada analógica de referência	Quando a entrada digital 2 está aberta, a partida e parada são controladas via RS-485. Quando a entrada digital 2 está fechada, o acionamento funciona automaticamente se a entrada digital 1 estiver fechada.
7	Aberto : Parar horário Fechado : Partir horário	Aberto : Referência de velocidade do mestre Fechado : Referência de velocidade do con- trole manual	Entr. de irreg. ext.: Aberto : Irregul. Fechado : Rodar	Sem função	Quando a entrada digital 2 está aberta, a partida e parada são controladas via RS-485. Quando a entrada digital 2 está fechada, o acionamento funciona automaticamente se a entrada digital 1 estiver fechada, dependendo do <i>P-31</i> .

P60.

Parâmetros

Parâmetros de monitoração em tempo real (somente leitura)

9.4 Parâmetros de monitoração em tempo real (somente leitura)

O grupo de parâmetro zero fornece acesso aos parâmetros internos para função de controle. Estes parâmetros não podem ser ajustados.

Parâmetro	Descrição	Faixa de valores	Explicação
P00 (1)	1º Valor da entrada analógica	0 100 %	100 % = tensão máx. de entrada
P00 (2)	2º Valor da entrada analógica	0 100 %	100 % = tensão máx. de entrada
P00 (3)	Entrada da refer. de velocidade	–P1-01 P1-01	Veloc. indicada em Hz se <i>P-10</i> = 0, caso contrário em rpm.
P00 (4)	Estado da entrada digital	Valor binário	Estado da entrada digital
P00 (5)	Reservado	0	Reservado
P00 (6)	Reservado	0	Reservado
P00 (7)	Tensão aplicada do motor	0 600 V _{CA}	Valor da tensão RMS aplicada ao motor
P00 (8)	Irregular. da tensão de rede CC	0 1000 V _{CC}	Tensão interna da rede CC
P00 (9)	Temper. do dissipador de calor	−20 100 °C	Temperatura do dissipador de calor em °C
P00 (10)	Medição de horas em operação	0 99999 horas	Não afetado pelo reset dos parâmetros de fábrica
P00 (11)	Tempo de operação desde a última irregularidade (1)	99999 horas	Relógio do tempo de operação parado pela inibição do acionamento (ou irregul.), reset na próxima liberação somente se ocorreu uma irregularidade. Reset também na próxima liberação após uma desenergização.
P00 (12)	Tempo de operação desde a última irregularidade (2)	99999 horas	Relógio do tempo de operação parado pela inibição do acionamento (ou irregul.), reset na próxima liberação somente se ocorreu uma irregularidade (subtensão não considerada uma irregul.). Nenhum reset pelo ciclo de desenergização / energização a menos que ocorreu uma irregularidade antes da desenergização. Também na próxima liberação após uma desenergização.
P00 (13)	Tempo de operação desde a última inibição	99999 horas	Relógio do tempo de operação parado na inibição do acionamento, reset do valor na próxima liberação.
P00 (14)	Reservado	0	Reservado
P00 (15)	Irregular. da tensão de rede CC	0 1000 V	8 valores mais recentes antes da irregularidade
P00 (16)	Irregular. da temper. do termistor	–20 120 °C	8 valores mais recentes antes da irregularidade
P00 (17)	Corrente do motor	0 à 2 × corrente nominal	8 valores mais recentes antes da irregularidade
P00 (18)	Software ID, IO e controle do motor	por ex. "1.00", "47AE"	Número da versão e checksum. "1" no lado LH indica processador I/O "2" no lado LH indica controle do motor
P00 (19)	Número de série do conversor	000000 999999 00-000 99-999	Número de série individual por ex. 540102 / 32 / 005
P00 (20)	Identificador do conversor	Classificação do aciona- mento / Versão do software	Classificação do acionamento, códigos do tipo do acionamento e da versão do software.

Acesso ao grupo de parâmetro zero

Quando P-14 = P-37 (101 no ajuste padrão) todos os parâmetros são visíveis.

Quando o usuário rola até *P-00*, pressionando a tecla *Navegar* indicará "P-00 z", onde z representa o número secundário dentro de *P-00* (isto é, 1 ... 14). O usuário então pode rolar até o parâmetro *P-00* desejado.

Pressionando a tecla Navegar mais uma vez indicará o valor daquele parâmetro específico do grupo zero.

Para aqueles parâmetros que têm valores múltiplos (por ex. software ID), pressionando as teclas *Para cima* e *Para baixo* indicará os diferentes valores dentro daquele parâm.

Pressionando rapidamente a tecla *Navegar* retorna ao próximo nível acima. Se a tecla *Navegar* for pressionada rápido de novo (sem pressionar as teclas *Para cima* ou *Para baixo*), o display muda para o próximo nível acima (nível parâm. principal, isto é, *P-00*).

Se as teclas *Para cima* ou *Para baixo* estiverem pressionadas durante o nível inferior (por ex. *P-00* 5) para mudar o index *P-00*, pressionando a tecla *Navegar* rapidamente indica aquele valor de parâmetro.





10 Dados Técnicos

10.1 Conformidade

Todos os produtos estão em conformidade com os seguintes padrões internacionais:

- Marca CE para diretiva de baixa tensão
- IEC 664-1 Coordenação de isolação dentro dos sistemas de baixa tensão
- UL 508C Equipamento de conversão de potência
- EN 61800-3 Sistemas de acionamento elétrico de velocidade variável Parte 3
- EN 61000-6 / -2, -3, -4 Imunidade genérica/ Padrões de emissão (EMC)
- Nível do grau de proteção conforme NEMA 250, EN 60529
- Classificação de inflamabilidade conforme UL 94
- C-Tick
- cUL

10.2 Ambiente

Faixa de temperatura ambiente operacional	0 50 °C na freqüência PWM 8 kHz		
Faixa de temperatura ambiente de armazenagem	−40 60 °C		
Altitude máxima para operação nominal	1000 m		
Redução acima de 1000 m	1 % / 100 m até máx. 2000 m		
Umidade máxima relativa	95 % (sem condensação)		
Grau de proteção do equipamento - versão insta- lação em painel elétrico	IP20		
Grau de proteção do equipamento - versão insta- lação em campo	IP55, NEMA 12 k		



Dados Técnicos Classificações da potência e corrente de saída

10.3 Classificações da potência e corrente de saída

10.3.1 Sistema monofásico 115 V_{CA} para motores trifásicos 230 V_{CA} (duplicador de tensão)

MOVITRAC® LT – Filtro EM	C classe 0				
Padrão IP20	Tipo	MC LT E B	0004-101-1-00	0008-101-1-00	0011-101-4-00
	Código		08296839	08296847	08296855
Carcaça IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0004-101-1-10	0008-101-1-10	0011-101-4-10
	Código		08297754	08297762	08297770
Carcaça IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0004-101-1-20	0008-101-1-20	0011-101-4-20
com chaves	Código		08297290	08297304	08297312
ENTRADA					
Tensão de alimentação		V _{rede}		$1 \times 115 V_{CA} \pm 10 \%$	
Freqüência da rede		f _{rede}		50 / 60 Hz ± 10 %	
Corrente nominal do fusível o	ou disjuntor	[A]	20		30
SAÍDA					
Potência do motor recomendada		[kW]	0.37	0.75	1.1
		[hp]	0.5	1.0	1.5
Tensão de saída		V _{motor}	3 × 20 250 V (duplicador de tensão)		
Corrente de saída		[A]	2.3	4.3	5.8
Bitola do cabo do motor Cu 75C		[mm ²]	1.0		1.5
		[AWG]			
Comprimento máx. do cabo	Blindado	r1	25		100
do motor	Não blindado	- [m]	40		150
GERAL					
Temperatura máx. ambiente em 8 kHz		[°C]	50		
Tamanho				1	2





10.3.2 Sistema monofásico 230 V_{CA} para motores trifásicos 230 V_{CA}

MOVITRAC® LT -	- Filtro EMC	classe 0					
Padrão IP20	Tipo	MC LT E B	0004-201-1-00	0008-201-1-00	0015-201-1-00	0015-201-4-00	0022-201-4-00
	Código		08296863	08296871	08296898	08296901	08296928
Padrão IP20	Tipo	MC LT E B	0004-2B1-1-00	0008-2B1-1-00	0015-2B1-1-00	0015-2B1-4-00	0022-2B1-4-00
com filtro	Código		08297061	08297088	08297096	08297118	08297126
Carcaça	Tipo	MC LT E B	0004-201-1-10	0008-201-1-10	0015-201-1-10	0015-201-4-10	0022-201-4-10
IP55 / NEMA 12	Código		08297789	08297797	08297800	08297819	08297827
Carcaça	Tipo	MC LT E B	0004-2B1-1-10	0008-2B1-1-10	0015-2B1-1-10	0015-2B1-4-10	0022-2B1-4-10
IP55 / NEMA 12 com filtro	Código		08297975	08297983	08297991	08298009	08298017
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0004-201-1-20	0008-201-1-20	0015-201-1-20	0015-201-4-20	0022-201-4-20
com chaves	Código	1	08297320	08297339	08297347	08297355	08297363
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0004-2B1-1-20	0008-2B1-1-20	0015-2B1-1-20	0015-2B1-4-20	0022-2B1-4-20
com chaves e filtro	Código		08297525	08297533	08297541	08297568	08297576
ENTRADA							
Tensão de alimen	tação	V _{rede}	1×220 240 $V_{\text{CA}}\pm10$ %				
Freqüência da rec	de	f _{rede}	50 / 60 Hz ± 10 %				
Corrente nominal ou disjuntor	do fusível	[A]	10 2		0	30	
SAÍDA							
Potência do moto	r	[kW]	0.37	0.75	1.5	1.5	2.2
recomendada		[hp]	0.5	1	2	2	3
Tensão de saída		V _{motor}			3 × 20 250 V		
Corrente de saída	١	[A]	2.3	4.3	7	7	10.5
Bitola do cabo do	motor	[mm ²]	1.	.0		1.5	
Cu 75C		[AWG]	16				
Comprimento	Blindado			25		10	00
máx. do cabo do motor Não [m]		[m]	40		150		
GERAL							
Temperatura máx. ambiente [°C] em 8 kHz			50				
Tamanho			1		2		



Dados Técnicos Classificações da potência e corrente de saída

10.3.3 Sistema trifásico 230 V_{CA} para motores trifásicos 230 V_{CA}

MOVITRAC®	LT – Filtro I	EMC classe	0							
Padrão IP20	Tipo	MC LT E B	0004-203-1- 00	0008-203-1- 00	0015-203-1- 00	0015-203-4- 00	0022-203-4- 00	0040-203-4- 00		
	Código		08296936	08296944	08296952	08296960	08296979	08296987		
Padrão IP20 com	Tipo	MC LT E B	-	_	_	0015-2A3-4- 00	0022-2A3-4- 00	0040-2A3-4- 00		
filtro	Código		_	_	_	08297134	08297142	08297150		
Carcaça IP55 /	Tipo	MC LT E B	0004-203-1- 10	0008-203-1- 10	0015-203-1- 10	0015-203-4- 10	0022-203-4- 10	0040-203-4- 10		
NEMA 12	Código		08297835	08297843	08297851	08297878	08297886	08297894		
Carcaça IP55 /	Tipo	MC LT E B	1	_	_	0015-2A3-4- 10	0022-2A3-4- 10	0040-2A3-4- 10		
NEMA 12 com filtro	Código		-	-	-	08298025	08298033	08298041		
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0004-203-1- 20	0008-203-1- 20	0015-203-1- 20	0015-203-4- 20	0022-203-4- 20	0040-203-4- 20		
com chaves	Código		08297371	08297398	08297401	08297428	08297436	08297444		
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	-	_	-	0015-2A3-4- 20	0022-2A3-4- 20	0040-2A3-4- 20		
com chaves e filtro	Código	1	-	_	-	08297584	08297592	008297606		
ENTRADA										
Tensão de al	imentação	V _{rede}		3 × 220 240 V _{CA} ± 10 %						
Freqüência d	a rede	f _{rede}			50 / 60 Hz	± 10 %				
Corrente non fusível ou dis		[A]	6	10		16		20		
SAÍDA										
Potência do i		[kW]	0.37	0.75	1.5	1.5	2.2	4.0		
recomendada	a	[hp]	0.5	1	2	2	3	5		
Tensão de sa	ıída	[V _{motor}]			3 × 20	250 V				
Corrente de s	saída	[A]	2.3	4.3	7	7	10.5	18		
Bitola do cab	o do motor	[mm ²]	1	.0		1.5		2.5		
Cu 75C		[AWG]			16			12		
Compri-	Blindado			25			100			
mento máx. do cabo do motor	Não blindado	[m]		40			150			
GERAL										
Temperatura ambiente em		[°C]	50							
Tamanho				1		2	2	3s		





10.3.4 Sistema trifásico 400 V_{CA} para motores trifásicos 400 V_{CA}

MOVITRA	C [®] LT – Filtro	EMC clas	se 0						
Padrão IP20	Tipo	MC LT E B	0008-503-1- 00	0015-503-1- 00	0015-503-4- 00	0022-503-4- 00	0040-503- 4-00	0055-503- 4-00	0075-503- 4-00
	Código		08296995	08297002	08297010	08297029	08297037	08297045	08297053
Padrão IP20 com	Tipo	MC LT E B	0008-5A3- 1-00	0015-5A3- 1-00	0015-5A3- 4-00	0022-5A3- 4-00	0040-5A3- 4-00	0055-5A3- 4-00	0075-5A3- 4-00
filtro	Código		08297169	08297177	08297185	08297193	08297207	08297215	08297223
Carcaça IP55 /	Tipo	MC LT E B	0008-503-1- 10	0015-503-1- 10	0015-503-4- 10	0022-503-4- 10	0040-503- 4-10	0055-503- 4-10	0075-503- 4-10
NEMA 12	Código		08297908	08297916	08297924	08297932	08297940	08297959	08297967
Carcaça IP55 /	Tipo	MC LT E B	0008-5A3- 1-10	0015-5A3- 1-10	0015-5A3- 4-10	0022-5A3- 4-10	0040-5A3- 4-10	0055-5A3- 4-10	0075-5A3- 4-10
NEMA 12 com filtro	Código		08298068	08298076	08298084	08298092	08298106	08298114	08298122
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0008-503-1- 20	0015-503-1- 20	0015-503-4- 20	0022-503-4- 20	0040-503- 4-20	0055-503- 4-20	0075-503- 4-20
com chaves	Código		08297452	08297460	08297479	08297487	08297495	08297509	08297517
IP55 / NEMA 12	Tipo	MC LT E B	0008-5A3- 1-20	0015-5A3- 1-20	0015-5A3- 4-20	0022-5A3- 4-20	0040-5A3- 4-20	0055-5A3- 4-20	0075-5A3- 4-20
com chaves e filtro	Código		08297614	08297622	08297630	08297649	08297657	08297665	08297673
ENTRADA			<u>I</u>	<u>I</u>	<u>I</u>				<u> </u>
Tensão de	alimentação	V _{rede}			3 × 380	480 V _{CA} ± 1	0 %		
Freqüência	da rede	f _{rede}			50 /	60 Hz ± 10 %			
Corrente n fusível ou d		[A]	6		10		1	6	20
SAÍDA									
Potência d		[kW]	0.75	1.5	1.5	2.2	4	5.5	7.5
recomenda	ida	[hp]	1	2	2	3	5	7.5	10
Tensão de	saída	[V _{motor}]			3 :	× 20 250 V			
Corrente d	e saída	[A]	2.2	4.1	4.1	5.8	9.5	14	18
Bitola do c		[mm ²]		1.0		1.5		2.5	
motor Cu 7	5C	[AWG]			16	12		2	
Compri- Blindado		2	.5		100				
mento máx. do cabo do motor	Não blindado	[m]	40		150				
GERAL									
Temperatu ambiente e		[°C]				50			
Tamanho 1 2			3	Is					



11 Índice Alfabético

A	1	
Ambiente de aplicação5	Indicações de segurança	
Atmosferas altamente explosivas 5	Indicações importantes	
	Instalação	
С	Ligação do conversor e do motor	
	elétrica1	
Características de proteção 8	mecânica	
Carcaça	Conexões na caixa de ligação	
Carcaça IP20	conforme UL	
Dimensões	Instalação elétrica 1	
Carcaça IP20/NEMA 1	Antes da instalação	
Instalação 12	Interface do usuário	
Carcaça IP55/NEMA 12	Irregularidade	20
Dimensões		
Classificações da corrente	M	
Códigos da irregularidade	Manutenção	6
Colocação em operação	Modo controle manual	
Tecla dos parâmetros21 Modo controle manual21	Widdo Controle mandar	∠ ۱
Controle por bornes21		
Colocação em operação, fácil	0	
Conexões na caixa de ligação	Operação	6 25
Conformidade35	Estado do conversor	
Conserto		0
Controle manual		
Controle mandar20	P	
	P-15 Entradas digitais	32
D	Painel elétrico ventilado	
Dados do ambiente35	Dimensões	13
Dados técnicos	Parâmetros	28
Denominação do produto7	Ampliados	29
Dimensões	Padrão	
Painel elétrico com ventilação forçada 13	Potência de saída	36
Carcaça IP2010		
Carcaça IP55/NEMA 1211	D	
Painel elétrico metálico não-ventilado 12	R	
Painel elétrico ventilado13	Remoção de rejeitos industriais	5
Display 20		
	S	
_		07
E	Service	
Especificações 7	Códigos da irregularidade	
Estado do conversor	Histórico da irregularidade	
Explicação dos símbolos 4	Solução de problemas	
	Símbolos, explicação	
_	Sobrecarga	
F	Solução de problemas	26
Fácil colocação em operação21		
Faixas de tensão de entrada7	Т	
	Temperatura ambiente	35
н	Tomporatura ambiente	55
Histórico da irregularidade	V	
	Visão geral dos bornes de sinal	17



Brasil							
Administração Fábrica Montadora	São Paulo	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Amâncio Gaiolli, 50 Rodovia Presidente Dutra, Km 208 Guarulhos - Cep.: 07251-250 SAT - SEW ATENDE - 0800 7700496	SEW SERVICE - Plantão 24 horas Tel. +55 (0) 11 64 89 90 90 Fax +55 (0) 11 64 80 46 18 SEW SERVICE - Horário Comercial Tel. +55 (0) 11 64 89 90 30				
			www.sew.com.br sew@sew.com.br				
Montadora Vendas Service	Santa Catarina Joinville	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rua Dona Francisca, 8300 - BL C/MD 7 Distrito Industrial - 89239 970	Tel. +55 (0) 47 30 27 68 86 Fax +55 (0) 47 30 27 68 88 filial.sc@sew.com.br				
	Interior de SP Rio Claro	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rodovia Washington Luiz, Km72 Condomínio Industrial Compark - 13501-600	Tel. +55 (0) 19 35 22 31 00 Fax +55 (0) 19 35 24 66 53 filial.rc@sew.com.br				
Vendas Service	São Paulo	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Amâncio Gaiolli, 50 Rodovia Presidente Dutra, Km 208 Guarulhos - Cep.: 07251-250	Tel. +55 (0) 11 64 89 90 00 Fax +55 (0) 11 64 89 90 09 filial.sp@sew.com.br				
	Minas Gerais Belo Horizonte	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Brigadeiro Eduardo Gomes, 1275 Glória - 30870-100	Tel. +55 (0) 31 21 02 29 05 Fax +55 (0) 31 21 02 29 00 filial.mg@sew.com.br				
	Paraná Curitiba	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rua Desembargador Westphalen, 3779 Parolin - 80220-031	Tel. +55 (0) 41 3213 58 12 Fax +55 (0) 41 3213 58 00 filial.pr@sew.com.br				
	Rio de Janeiro	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Evandro Lins e Silva, 840 - Sala 1407 Barra da Tijuca - 22631-470	Tel. +55 (0) 21 21 78 22 21 Fax +55 (0) 21 21 78 22 31 filial.rj@sew.com.br				
	Rio Grande do Sul Porto Alegre	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Madrid, 168 Navegantes - 90240-560	Tel. +55 (0) 51 30 25 18 25 Fax +55 (0) 51 30 25 18 35 filial.rs@sew.com.br				
	Amazonas Manaus	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rua Nicolau da Silva, 159 São Francisco - 69063-001	Tel. +55 (0) 92 3663 50 30 Fax +55 (0) 92 3663 50 27 filial.am@sew.com.br				
	Mato Grosso/ Cuiabá	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Miguel Sutil, 5573 Santa Helena - 78015-100	Tel. +55 (0) 65 3621 21 15 Fax +55 (0) 65 3621 64 31 filial.mt@sew.com.br				
	Goiás Goiânia	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rua CM 14 - QD 03B - LT 06 Setor Cândida de Morais - 74463-280	Tel. +55 (0) 62 3299 54 44 Fax +55 (0) 62 3597 24 88 filial.go@sew.com.br				
	Espírito Santo Serra	SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Rua Tancredo Neves, 88 Jardim Limoeiro - 29164-000	Tel. +55 (0) 27 33 18 09 21 Fax +55 (0) 27 33 18 09 25 filial.es@sew.com.br				
	Endereços adicio	Endereços adicionais para Service no Brasil, fornecidos sob consulta!					





África do Sul			
Montadora Vendas / Service	Johannesburg	SEW-EURODRIVE (PROPRIETARY) LIMITED Johannesburg	Tel. +27 11 248-7000 dross@sew.co.za
	Capetown	SEW-EURODRIVE (PROPRIETARY) LIMITED Cape Town	Tel. +27 21 552-9820 dswanepoel@sew.co.za
	Durban	SEW-EURODRIVE (PROPRIETARY) LIMITED Durban	Tel. +27 31 700-3451 dtait@sew.co.za
Alemanha			
Administração / Fábrica / Vendas	Bruchsal	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Bruchsal	Tel. +49 7251 75-0 http://www.sew-eurodrive.de
Service	Central Redutor / Motor	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Graben-Neudorf	Tel. +49 7251 75-1710 sc-mitte-gm@sew-eurodrive.de
	Central Eletrônicos	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Bruchsal	Tel. +49 7251 75-1780 sc-mitte-e@sew-eurodrive.de
	Norte	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Garbsen (próximo a Hannover)	Tel. +49 5137 8798-30 sc-nord@sew-eurodrive.de
	Leste	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Meerane (próximo a Zwickau)	Tel. +49 3764 7606-0 sc-ost@sew-eurodrive.de
	Sul	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Kirchheim (próximo a München)	Tel. +49 89 909552-10 sc-sued@sew-eurodrive.de
	Oeste	SEW-EURODRIVE GmbH & Co KG Langenfeld (próximo a Düsseldorf)	Tel. +49 2173 8507-30 sc-west@sew-eurodrive.de
	Endereços adicior	nais para service na Alemanha, fornecidos sob con	sulta!
Argélia			
Vendas	Alger	Réducom Alger	Tel. +213 21 8222-84
Argentina			
Montadora Vendas / Service	Buenos Aires	SEW EURODRIVE ARGENTINA S.A. Garin	Tel. +54 3327 4572-84 sewar@sew-eurodrive.com.ar
Austrália			
Montadora Vendas / Service	Melbourne	SEW-EURODRIVE PTY. LTD. Tullamarine, Victoria	Tel. +61 3 9933-1000 http://www.sew-eurodrive.com.au
	Sydney	SEW-EURODRIVE PTY. LTD. New South Wales	Tel. +61 2 9725-9900 enquires@sew-eurodrive.com.au
Áustria			
Montadora Vendas / Service	Wien	SEW-EURODRIVE Ges.m.b.H. Wien	Tel. +43 1 617 55 00-0 http://sew-eurodrive.at
Bélgica			
Montadora Vendas / Service	Brüssel	SEW Caron-Vector S.A. Wavre	Tel. +32 10 231-311 http://www.caron-vector.be
Bulgária			
Vendas	Sofia	BEVER-DRIVE GmbH Sofia	Tel. +359 2 9151160 bever@fastbg.net
Camarões			
Vendas	Douala	Electro-Services Douala	Tel. +237 4322-99
Canadá			
Montadora	Toronto	SEW-EURODRIVE CO. OF CANADA LTD.	Tel. +1 905 791-1553
Vendas / Service		Bramalea, Ontario	http://www.sew-eurodrive.ca





Canadá			
	Vancouver	SEW-EURODRIVE CO. OF CANADA LTD.	Tel. +1 604 946-5535
		Delta. B.C.	b.wake@sew-eurodrive.ca
	Montreal	SEW-EURODRIVE CO. OF CANADA LTD. LaSalle, Quebec	Tel. +1 514 367-1124 a.peluso@sew-eurodrive.ca
	Endereços adiciona	ais para service no Canadá, fornecidos sob cons	sulta!
Chile			
Montadora Vendas / Service	Santiago de Chile	SEW-EURODRIVE CHILE LTDA. Santiago - Chile	Tel. +56 2 75770-00 ventas@sew-eurodrive.cl
China			
Montadora Vendas / Service	Tianjin	SEW-EURODRIVE (Tianjin) Co., Ltd. Tianjin	Tel. +86 22 25322612 http://www.sew.com.cn
Montadora Vendas / Service	Suzhou	SEW-EURODRIVE (Suzhou) Co., Ltd. Jiangsu Province	Tel. +86 512 62581781 suzhou@sew.com.cn
	Endereços adiciona	ais para service na China, fornecidos sob consul	lta!
Colômbia			
Montadora Vendas / Service	Bogotá	SEW-EURODRIVE COLOMBIA LTDA. Santafé de Bogotá	Tel. +57 1 54750-50 sewcol@sew-eurodrive.com.co
Coréia			
Montadora Vendas / Service	Ansan-City	SEW-EURODRIVE KOREA CO., LTD. Ansan	Tel. +82 31 492-8051 master@sew-korea.co.kr
Costa do Marfim			
Vendas	Abidjan	SICA Ste industrielle et commerciale pour l'Afrique Abidjan	Tel. +225 2579-44
Croácia			
Vendas Service	Zagreb	KOMPEKS d. o. o. Zagreb	Tel. +385 1 4613-158 kompeks@net.hr
Dinamarca			
Montadora Vendas / Service	Kopenhagen	SEW-EURODRIVEA/S Greve	Tel. +45 43 9585-00 http://www.sew-eurodrive.dk
Eslováquia			
Vendas	Bratislava	SEW-Eurodrive SK s.r.o. Bratislava	Tel. +421 2 49595201 http://www.sew.sk
	Zilina	SEW-Eurodrive SK s.r.o. Zilina	Tel. +421 41 700 2513 sew@sew-eurodrive.sk
	Banská Bystrica	SEW-Eurodrive SK s.r.o. Banská Bystrica	Tel. +421 48 414 6564 sew@sew-eurodrive.sk
Eslovênia			
Vendas Service	Celje	Pakman - Pogonska Tehnika d.o.o. Celje	Tel. +386 3 490 83-20 pakman@siol.net
Espanha			
Montadora Vendas / Service	Bilbao	SEW-EURODRIVE ESPAÑA, S.L. Zamudio (Vizcaya)	Tel. +34 9 4431 84-70 sew.spain@sew-eurodrive.es
Estonia			
Vendas	Tallin	ALAS-KUUL AS Tallin	Tel. +372 6593230 veiko.soots@alas-kuul.ee
EUA			
Montadora	Greenville	SEW-EURODRIVE INC.	Tel. +1 864 439-7537





EUA			
Montadora	San Francisco	SEW-EURODRIVE INC.	Tel. +1 510 487-3560
Vendas / Service	San Francisco	Hayward, California	cshayward@seweurodrive.com
	Philadelphia/PA	SEW-EURODRIVE INC. Bridgeport, New Jersey	Tel. +1 856 467-2277 csbridgeport@seweurodrive.com
	Dayton	SEW-EURODRIVE INC. Troy, Ohio	Tel. +1 937 335-0036 cstroy@seweurodrive.com
	Dallas	SEW-EURODRIVE INC. Dallas, Texas	Tel. +1 214 330-4824 csdallas@seweurodrive.com
	Endereços adicion	ais para service nos EUA, fornecidos sob cons	ulta!
Finlândia			
Montadora Vendas / Service	Lahti	SEW-EURODRIVE OY Hollola	Tel. +358 201 589-300 http://www.sew-eurodrive.fi
França			
Produção Vendas / Service	Haguenau	SEW-USOCOME Haguenau Cedex	Tel. +33 3 88 73 67 00 http://www.usocome.com
Montadora Vendas / Service	Bordeaux	SEW-USOCOME Pessac Cedex	Tel. +33 5 57 26 39 00
	Lyon	SEW-USOCOME Vaulx en Velin	Tel. +33 4 72 15 37 00
	Paris	SEW-USOCOME Verneuil l'Etang	Tel. +33 1 64 42 40 80
	Endereços adicion	ais para service na França, fornecidos sob con	sulta!
Gabão			
Vendas	Libreville	Electro-Services Libreville	Tel. +241 7340-11
Grã-Bretanha			
Montadora Vendas / Service	Normanton	SEW-EURODRIVE Ltd. GB-Normanton, West- Yorkshire	Tel. +44 1924 893-855 http://www.sew-eurodrive.co.uk
Grécia			
Vendas		Christ, Boznos & Son S.A.	
Service	Athen	Piraeus	Tel. +30 2 1042 251-34 http://www.boznos.gr
	Athen		
Service	Athen		
Service Holanda Montadora Vendas / Service		Piraeus VECTOR Aandrijftechniek B.V.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700
Service Holanda Montadora		Piraeus VECTOR Aandrijftechniek B.V.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700
Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service	Rotterdam	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654
Service Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora	Rotterdam	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654
Service Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria	Rotterdam Hong Kong	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong	Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com
Service Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria Vendas	Rotterdam Hong Kong	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong SEW-EURODRIVE Kft.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com Tel. +36 1 437 06-58
Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria Vendas Service	Rotterdam Hong Kong	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong SEW-EURODRIVE Kft.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com Tel. +36 1 437 06-58
Service Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria Vendas Service Índia Montadora	Rotterdam Hong Kong Budapest	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong SEW-EURODRIVE Kft. Budapest SEW-EURODRIVE India Pvt. Ltd.	http://www.boznos.gr Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com Tel. +36 1 437 06-58 office@sew-eurodrive.hu Tel. +91 265 2831086
Service Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria Vendas Service Índia Montadora Vendas / Service Escritórios	Rotterdam Hong Kong Budapest	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong SEW-EURODRIVE Kft. Budapest SEW-EURODRIVE India Pvt. Ltd. Gujarat SEW-EURODRIVE India Private Limited	Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com Tel. +36 1 437 06-58 office@sew-eurodrive.hu Tel. +91 265 2831086 mdoffice@seweurodriveindia.com Tel. +91 80 22266565
Holanda Montadora Vendas / Service Hong Kong Montadora Vendas / Service Hungria Vendas Service Índia Montadora Vendas / Service Escritórios Técnicos	Rotterdam Hong Kong Budapest	VECTOR Aandrijftechniek B.V. Rotterdam SEW-EURODRIVE LTD. Kowloon, Hong Kong SEW-EURODRIVE Kft. Budapest SEW-EURODRIVE India Pvt. Ltd. Gujarat SEW-EURODRIVE India Private Limited	Tel. +31 10 4463-700 http://www.vector.nu Tel. +852 2 7960477 + 79604654 sew@sewhk.com Tel. +36 1 437 06-58 office@sew-eurodrive.hu Tel. +91 265 2831086 mdoffice@seweurodriveindia.com Tel. +91 80 22266565





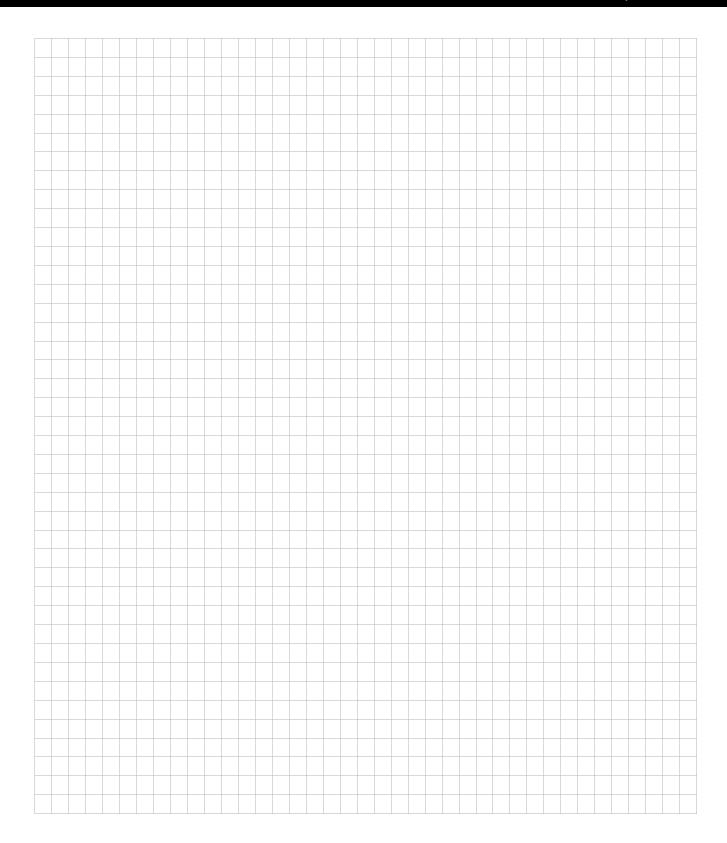
Israel			
Vendas	Tel-Aviv	Liraz Handasa Ltd. Holon	Tel. +972 3 5599511 lirazhandasa@barak-online.net
Itália			
Montadora Vendas / Service	Milano	SEW-EURODRIVE di R. Blickle & Co.s.a.s. Solaro (Milano)	Tel. +39 02 96 9801 sewit@sew-eurodrive.it
Japão			
Montadora Vendas / Service	Toyoda-cho	SEW-EURODRIVE JAPAN CO., LTD Shizuoka	Tel. +81 538 373811 sewjapan@sew-eurodrive.co.jp
Letônia			
Vendas	Riga	SIA Alas-Kuul Riga	Tel. +371 7139386 info@alas-kuul.ee
Líbano			
Vendas	Beirut	Gabriel Acar & Fils sarl Bourj Hammoud, Beirut	Tel. +961 1 4947-86 gacar@beirut.com
Lituânia			
Vendas	Alytus	UAB Irseva Alytus	Tel. +370 315 79204 http://www.sew-eurodrive.lt
Luxemburgo			
Montadora Vendas / Service	Brüssel	CARON-VECTOR S.A. Wavre	Tel. +32 10 231-311 http://www.caron-vector.be
Macedônia			
Vendas	Skopje	SGS-Skopje / Macedonia Skopje / Macedonia	Tel. +389 2 385 466 sgs@mol.com.mk
Malásia			
Montadora Vendas / Service	Johore	SEW-EURODRIVE SDN BHD West Malaysia	Tel. +60 7 3549409 sales@sew-eurodrive.com.my
Marrocos			
Vendas	Casablanca	S. R. M. Société de Réalisations Mécaniques Casablanca	Tel. +212 2 6186-69 + 6186-70 + 6186- 71 srm@marocnet.net.ma
México			
Montadora Vendas / Service	Queretaro	SEW-EURODRIVE, Sales and Distribution, S. A. de C. V. Queretaro, Mexico	Tel. +52 442 1030-300 scmexico@seweurodrive.com.mx
Noruega			
Montadora Vendas / Service	Moss	SEW-EURODRIVE A/S Moss	Tel. +47 69 241-020 sew@sew-eurodrive.no
Nova Zelândia			
Montadora Vendas / Service	Auckland	SEW-EURODRIVE NEW ZEALAND LTD. East Tamaki Auckland	Tel. +64 9 2745627 sales@sew-eurodrive.co.nz
	Christchurch	SEW-EURODRIVE NEW ZEALAND LTD. Christchurch	Tel. +64 3 384-6251 sales@sew-eurodrive.co.nz
Peru			
Montadora Vendas / Service	Lima	SEW DEL PERU MOTORES REDUCTORES Lima	Tel. +51 1 3495280 sewperu@sew-eurodrive.com.pe
Polônia			
Montadora Vendas / Service	Lodz	SEW-EURODRIVE Polska Sp.z.o.o. Lodz	Tel. +48 42 67710-90 http://www.sew-eurodrive.pl





Portugal			
Montadora Vendas / Service	Coimbra	SEW-EURODRIVE, LDA. Mealhada	Tel. +351 231 20 9670 http://www.sew-eurodrive.pt
República Tcheca			
Vendas	Praha	SEW-EURODRIVE CZ S.R.O. Vokovice	Tel. +420 a220121236 http://www.sew-eurodrive.cz
Romênia			
Vendas Service	Bucuresti	Sialco Trading SRL Bucuresti	Tel. +40 21 230-1328 sialco@sialco.ro
Rússia			
Montadora Vendas / Service	St. Petersburg	ZAO SEW-EURODRIVE St. Petersburg Russia	Tel. +7 812 3332522 +7 812 5357142 http://www.sew-eurodrive.ru
Senegal			
Vendas	Dakar	SENEMECA Dakar	Tel. +221 849 47-70 senemeca@sentoo.sn
Sérvia e Montenegro			
Vendas	Beograd	DIPAR d.o.o. Beograd	Tel. +381 11 3088677 / +381 11 3088678 dipar@yubc.net
Singapura			
Montadora Vendas / Service	Singapore	SEW-EURODRIVE PTE. LTD. Singapore	Tel. +65 68621701 sewsingapore@sew-eurodrive.com
Suécia			
Montadora Vendas / Service	Jönköping	SEW-EURODRIVE AB Jönköping	Tel. +46 36 3442-00 http://www.sew-eurodrive.se
Suíça			
Montadora Vendas / Service	Basel	Alfred Imhof A.G. Münchenstein bei Basel	Tel. +41 61 417 1717 http://www.imhof-sew.ch
Tailândia			
Montadora Vendas / Service	Chon Buri	SEW-EURODRIVE (Thailand) Ltd. Chon Buri	Tel. +66 38 454281 sewthailand@sew-eurodrive.co.th
Tunísia			
Vendas	Tunis	T. M.S. Technic Marketing Service Mégrine Erriadh	Tel. +216 1 4340-64 + 1 4320-29
Turquia			
Montadora Vendas / Service	Istanbul	SEW-EURODRIVE Maltepe ISTANBUL	Tel. +90 216 4419163 + 216 4419164 + 216 3838014 sew@sew-eurodrive.com.tr
Ucrânia			
Vendas Service	Dnepropetrovsk	SEW-EURODRIVE Dnepropetrovsk	Tel. +380 56 370 3211 sew@sew-eurodrive.ua
Venezuela			
Montadora Vendas / Service	Valencia	SEW-EURODRIVE Venezuela S.A. Valencia, Estado Carabobo	Tel. +58 241 832-9804 sewventas@cantv.net
		-	







Como movimentar o mundo

Com pessoas que pensam rapidamente e que desenvolvem o futuro com você. Com a prestação de serviços integrados acessíveis a todo momento, em qualquer localidade. Com sistemas de acionamentos e controles que potencializam automaticamente o seu desempenho.

Com o conhecimento abrangente nos mais diversos segmentos industriais.

Com elevados padrões de qualidade que simplificam a automatização de processos.



Com idéias inovadoras que antecipam agora as soluções para o futuro. Com uma rede global de soluções ágeis e especificamente desenvolvidas. Com a presença na internet, oferecendo acesso constante às mais novas informações e atualizações de softwares de aplicação.



Administração e Fábrica SEW-EURODRIVE Brasil Ltda. Avenida Amâncio Gaiolli, 50 Rodovia Presidente Dutra, Km 208 Guarulhos - 07251 250 - SP SAT - SEW ATENDE - 0800 7700496

→ www.sew.com.br